



DX6i

6-Channel 2.4GHz DSMX™ Aircraft System

Instruction Manual
Bedienungsanleitung
Manuel d'utilisation
Manuale di istruzioni



Bind-N-Fly® Ready to fly, redefined.

6 CHANNELS 10 MODELS 2 TYPES
2.4 GHz DSM SPREAD SPECTRUM TECHNOLOGY

MDL1 P51 PTS

6.5V DN08:00

NOTA

Tutte le istruzioni, le garanzie e gli altri documenti pertinenti sono soggetti a cambiamenti a totale discrezione di Horizon Hobby, Inc. Per una documentazione aggiornata sul prodotto, visitare il sito horizonhobby.com e fare clic sulla sezione Support del prodotto.

Convenzioni terminologiche

Nella documentazione relativa al prodotto vengono utilizzati i seguenti termini per indicare i vari livelli di pericolo potenziale durante l'uso del prodotto:

NOTA: indica procedure che, se non debitamente seguite, possono determinare il rischio di danni alle cose E il rischio minimo o nullo di lesioni alle persone.

ATTENZIONE: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose E di gravi lesioni alle persone.

AVVERTENZA: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose, danni collaterali e gravi lesioni alle persone O il rischio elevato di lesioni superficiali alle persone.



AVVERTENZA: leggere TUTTO il manuale di istruzioni e familiarizzare con le caratteristiche del prodotto prima di farlo funzionare. Un uso improprio del prodotto può causare danni al prodotto stesso e alle altre cose e gravi lesioni alle persone.

Questo aeromodello è un prodotto sofisticato per appassionati di modellismo. Deve essere azionato in maniera attenta e responsabile e richiede alcune conoscenze basilari di meccanica. L'uso improprio o irresponsabile di questo prodotto può causare lesioni alle persone e danni al prodotto stesso o alle altre cose. Questo prodotto non deve essere utilizzato dai bambini senza la diretta supervisione di un adulto. Non tentare di smontare, utilizzare componenti incompatibili o modificare il prodotto in nessun caso senza previa approvazione di Horizon Hobby, Inc. Questo manuale contiene le istruzioni per la sicurezza, l'uso e la manutenzione del prodotto. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze del manuale prima di montare, impostare o utilizzare il prodotto, al fine di utilizzarlo correttamente e di evitare di causare danni alle cose o gravi lesioni alle persone.

**AVVERTENZA CONTRO LE CONTRAFFAZIONI**

Grazie per aver acquistato un prodotto Spektrum originale. Acquistare sempre da un rivenditore autorizzato Horizon Hobby, Inc. per garantirvi un autentico prodotto Spektrum di elevata qualità. Horizon Hobby, Inc. declina qualsiasi supporto e garanzia per quanto riguarda, a titolo esemplificativo ma non limitativo, compatibilità e prestazioni di prodotti contraffatti o di prodotti per i quali è dichiarata la compatibilità con DSM2 o Spektrum.

REGISTRAZIONE DI GARANZIA

Visita www.spektrumrc.com/registration oggi per registrare il tuo prodotto.

NOTE GENERALI

- I modelli radio controllati forniscono delle opportunità divertenti per migliorare le vostre abilità in qualità di pilota.
- I modelli sono pericolosi se vengono azionati e mantenuti in maniera scorretta.
- Bisogna sempre installare e far funzionare correttamente il sistema di radiocomando.
- Bisogna sempre pilotare un modello in modo da poterlo tenere sempre sotto controllo.
- È bene chiedere aiuto ad un modellista esperto o presso il negozio locale di hobbistica.
- Contattare l'ente di organizzazione locale o regionale per il modellismo per chiedere aiuto e istruzioni sui siti di volo della vostra area.
- Quando si lavora con un modello, accendere sempre prima il trasmettitore e spegnere dopo il trasmettitore
- Dopo aver collegato un modello al trasmettitore e dopo averlo impostato nel trasmettitore, bisogna nuovamente collegare il modello a quel trasmettitore in modo da stabilire delle sicure impostazioni di failsafe.

SICUREZZA DEL PILOTA

- Assicurarsi sempre che le batterie siano cariche prima del volo.
- Monitorare il tempo dei voli in modo da volare in sicurezza e sotto controllo.
- Effettuare un controllo del raggio d'azione prima di volare con il modello.
- Assicuratevi che le superfici di controllo rispondano correttamente ai comandi dati dal trasmettitore.
- Non azionare il proprio modello vicino a spettatori, aree di parcheggio o altri luoghi nei quali potrebbero verificarsi danni a persone o a cose.
- Non azionare il modello in condizioni atmosferiche non adeguate. Una scarsa visibilità può causare disorientamento del pilota e una perdita di controllo del modello. Il vento può causare perdita di controllo e può danneggiare il modello. L'umidità e il ghiaccio possono danneggiare il modello.
- Non puntare l'antenna del trasmettitore direttamente verso il modello. Il segnale proveniente dalla punta dell'antenna è debole rispetto al segnale che proviene dalle altre parti dell'antenna.
- Quando il modello non risponde correttamente ai controlli durante il volo (si muove in maniera vaga o anormale) far atterrare subito il modello e risolvere la causa del problema.

INDICE

DSMX	79	TRAVEL ADJ (<i>Regolazione della corsa</i>)	90
Funzione del trasmettitore		SUB-TRIM	90
Caricare le batterie	81	FLAPS (<i>Alette</i>)	90
Installare le batterie	81	GYRO (<i>Giroscopio</i>)	90
Collegamento	82	THRO CUR (<i>Curva del throttle</i>)	91
Usare il trasmettitore	83	PITC CUR (<i>Curva del pitch</i>)	91
Antenna	83	SWASH MIX (<i>Mix piatto ciclico</i>)	92
Schermata principale	83	MIX 1 o MIX 2	92
Schermata di avvertimento	83	DIFFERENTIAL (<i>Differenziale</i>)	93
Guida di Programmazione		REVO MIX (<i>mix rivoluzione</i>)	93
LISTA DI SETUP	84	Informazioni Master/Slave	
LISTA DI REGOLAZIONE	84	Per fare funzionare DX6i come master:	93
Funzione Opzioni Non Condivise dai tipi di modello		Per fare funzionare DX6i come slave:	93
85		Failsafe	94
MODEL TYPE (<i>Tipo di Modello</i>)	86	Informazioni del ricevitore del servo	
MODEL NAME (<i>Nome Modello</i>)	86	Precauzioni servo	95
MONITOR	86	Requisiti del sistema di alimentazione	95
REVERSE (<i>Inversione</i>)	86	Linee guida consigliate per il	
THRO CUT (<i>Taglio del throttle</i>)	86	sistema di alimentazione	96
WING TAIL MIX (<i>Mix Ala Coda</i>)	87	Guida alla risoluzione dei problemi	97
SWASH TYPE (<i>Tipo di piatto ciclico</i>)	87	Lista dei pezzi	97
D/R COMBI (<i>combinazione Dual Rate</i>)	87	Durata della Garanzia	98
MODULATION TYPE (<i>Tipo di modulazione</i>)	88	Garanzia e Revisione informazioni per i contatti	99
TIMER	88	Informazioni di Servizio clienti	99
RANGE CHECK		Informazioni sulla conformità per l'Unione Europea	99
(<i>Controllo del raggio di azione</i>)	88	Appendice	
POWER SETTING		Regolazione lunghezza barra di controllo	100
(<i>Impostazioni di alimentazione</i>)	88	Regolazione tensione barra di controllo	100
MODEL SELECT (<i>Selezione modello</i>)	89	Installazione fascetta dentellata	
D/R & EXPO (<i>Dual Rate & Expo</i>)	89	della barra del Throttle	100
COPY/RESET (<i>Copia/Reset</i>)	89	Controllo servo	101

DSMX

Spektrum ha lanciato 2.4GHz RC revolution con la sua tecnologia DSM2. Ciò è dovuto al fatto che milioni di hobbisti in tutto il mondo hanno dovuto utilizzare 2.4 GHz per poter volare. Spektrum ancora una volta diventa leader con DSMX; il primo protocollo di segnale a banda larga con una frequenza agile da 2.4GHz. enza agile da 2.4GHz.

Come funziona DSMX?

Tutto il mondo è affollato di frequenze 2.4 GHz e ogni sistema a 2.4 a GHz affronta le stesse problematiche. DSMX vi consente di superare meglio tali problematiche combinando un'eccellente capacità di dati ed una resistenza alle interferenze del segnale a banda larga (come quelli usati in DSM2) con agili passaggi di frequenza.

Rispetto al segnale a banda larga di DSMX, il segnale a banda stretta di altri trasmettitori a 2.4 ha più probabilità di subire una perdita di dati nel caso in cui ci siano interferenze sul canale. Pensate ad un fiume contro un semplice affluente. Per la diga ha un'interferenza maggiore un fiume rispetto a un affluente.

Poiché molti trasmettitori 2.4 funzionano per lo stesso numero dei canali disponibili c'è più probabilità di interferenza e quindi un maggior rischio di perdita di dati. Aggiungendo l'agilità dei passaggi di frequenza alla grande resistenza alle interferenze di un segnale a banda larga, DSMX subirà con minore probabilità una perdita di dati dovuta all'interferenza presente nel canale. Il risultato è tempo di collegamento inferiore ed una maggiore risposta anche negli ambienti molto affollati con frequenze 2.4GHz. **AVVISO:** mentre DSMX vi consente di usare più di 40 trasmettitori simultaneamente quando si usano i ricevitori DSM2, i ricevitori DSMX in modalità DSM2 o i trasmettitori in modalità DSM2 non usano più di 40 trasmettitori simultaneamente.

Differenze di funzionamento di DSMX

I trasmettitori e i ricevitori DSMX funzionano quasi allo stesso modo dei sistemi Spektrum DSM2. Il collegamento, l'impostazione del failsafe, la registrazione dei dati del registro di volo e l'uso generale del sistema non è diverso da quello dell'attuale sistema Spektrum.

Le seguenti sono delle differenze di funzionamento:

Rilevamento di Brownout - non disponibile sui ricevitori DSMX, i ricevitori DSM2 hanno un rilevamento di Brownout che fa lampeggiare i LED del ricevitore se si verifica un'interruzione di alimentazione. Mentre i ricevitori DSMX hanno un sistema QuickConnect e recuperano immediatamente dopo l'interruzione di alimentazione, la struttura di DSMX evita il rilevamento di Brownout durante il funzionamento in modalità DSMX.

Registrazione dei dati sul registro di volo - la dissolvenza avviene più spesso rispetto a DSM2 facendo notare che mentre DSMX oscilla in tutta la banda invece DSM2 trova due canali non impegnati e rimane su di essi. Di conseguenza poiché DSMX funziona su canali calmi o con interferenze è più normale che l'antenna abbia delle carenze di segnale quando si usa DSM2 in ambienti 2.4GHz molto frequentati. Quando si leggono i dati del registro di volo è importante notare i dati di frame e delle interruzioni in quanto essi devono essere usati come riferimento poiché le dissolvenze sono insignificanti a causa della natura del passaggio di frequenza. Un volo eseguito con successo per 10 min avrà solitamente meno di 50 perdite di frame e nessuna interruzione.

Quanto è buono DSMX?

Nei test multipli sono stati azionati simultaneamente 100 sistemi DSMX per un lungo periodo di tempo. Durante questi test è stato monitorato ognuno dei 100 sistemi sia in volo sia a terra. In ogni test non è stato riscontrato o registrato nessun caso di perdita di collegamento RF, aumento di latenza o diminuzione del controllo.

DSMX è compatibile DSM2?

Sì. DSMX è totalmente compatibile con l'hardware DSM2. Infatti molti piloti possono trovare che l'attrezzatura DSM2 è proprio quella che hanno desiderato. Anche se esce un nuovo trasmettitore DSMX davvero desiderato da loro tutti i ricevitori DSM2 a loro disposizione saranno compatibili con esso.

È importante notare che sebbene DSMX sia compatibile con DSM2, l'unico modo per avere i massimi vantaggi da DSMX è e quello di farlo volare in un ambiente 2.4 accoppiando un trasmettitore DSMX con un ricevitore DSMX.

I trasmettitori DSM2 possono essere aggiornati a DSMX?

Sì. Gli utenti di DX8 possono semplicemente scaricare il software AirWare™ v2.0 da spektrumrc.com e aggiornare il firmware usando la loro scheda SD. I trasmettitori DX6i prodotti dopo il mese di ottobre 2010 possono essere aggiornati usando le istruzioni fornite sul sito spektrum-rc.com. Tutti gli altri trasmettitori DXDi DSM2 possono essere aggiornati al costo di 75\$ inviandoli al centro assistenza di Horizon Hobby, i ricevitori DSM2 e i moduli trasmettitori non possono essere aggiornati a DSMX.

DSMX ha ModelMatch e ServoSync?

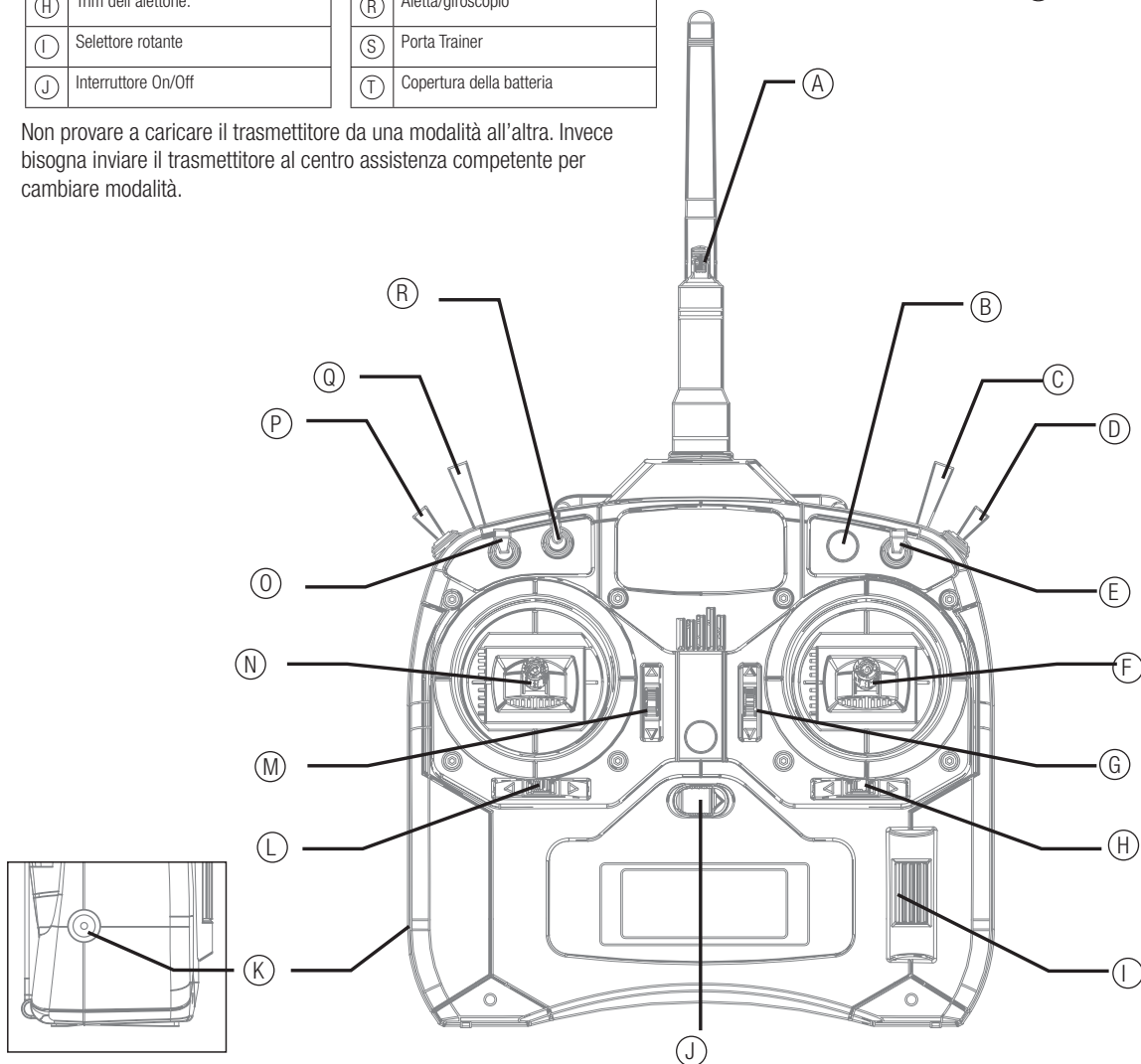
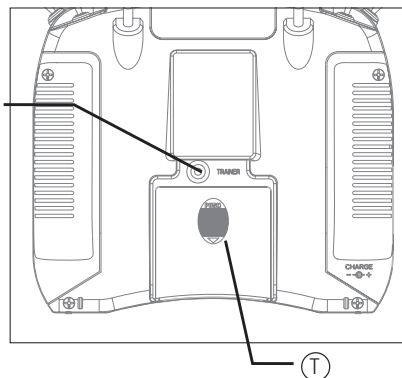
Sì. DSMX avrà questi ed altri esclusivi vantaggi di Spektrum già presenti in DSM2.

Volete avere informazioni su DSMX? Visitate il sito spektrumrc.com per avere dei dettagli completi e per vedere anche perché Spektrum è il leader nell'ambito 2.4.

FUNZIONE DEL TRASMETTITORE

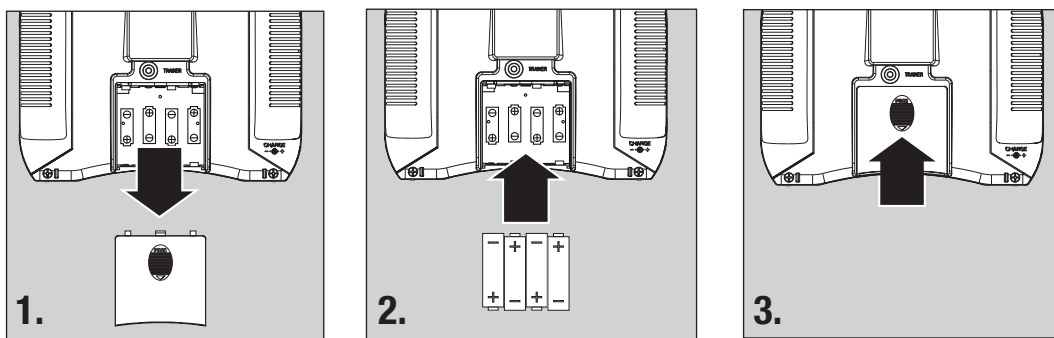
Funzione		Funzione	
(A)	Antenna	(K)	Porta di carica
(B)	Taglio del throttle	(L)	Trim del timone
(C)	Mix/Throttle Hold (<i>modalità 2</i>) Trainer/Bind (<i>modalità 1</i>)	(M)	Trim throttle (<i>modalità 2</i>) Trim elevatore (<i>modalità 1</i>)
(D)	Dual Rate timone (<i>modalità 2</i>) modalità Gear/Flight (<i>modalità 1</i>)	(N)	Barra throttle/timone (<i>modalità 2</i>) Trim elevatore/timone (<i>modalità 1</i>)
(E)	Dual Rate alettone	(O)	Dual Rat elevatore
(F)	Barra alettone/elevatore (<i>modalità 2</i>) Barra alettone/throttle (<i>modalità 1</i>)	(P)	Modalità Gear/Flight (<i>modalità 2</i>) Dual Rate timone (<i>modalità 1</i>)
(G)	Trim elevatore (<i>modalità 2</i>) Trim del throttle (<i>modalità 1</i>)	(Q)	Trainer/Bind (<i>modalità 2</i>) Mix/Throttle Hold (<i>modalità 1</i>)
(H)	Trim dell'alettone.	(R)	Aletta/giroscopio
(I)	Selettore rotante	(S)	Porta Trainer
(J)	Interruttore On/Off	(T)	Copertura della batteria

Non provare a caricare il trasmettitore da una modalità all'altra. Invece bisogna inviare il trasmettitore al centro assistenza competente per cambiare modalità.



Nota: il trasmettitore arriva con una sottile pellicola di plastica applicata in alcuni pannelli anteriori per proteggerlo durante la spedizione. L'umidità può causare il distacco di questa pellicola, quindi rimuoverla con cura.

BATTERIE DEL TRASMETTITORE



Installare le batterie

Il trasmettitore funziona con 4 batterie AA. I trasmettitori vengono venduti con o senza batterie e un caricatore Spektrum.

1. Rimuovere il copribatterie sul retro del trasmettitore.
2. Installare quattro batterie come mostrato.
3. Montare il copribatterie.



Se non si utilizza questo prodotto con attenzione e non si osservano le seguenti avvertenze potrebbero verificarsi malfunzionamenti del prodotto, problemi elettrici, eccessivo sviluppo di calore, incendi e in definitiva lesioni e danni materiali.

- Leggere tutte le misure di sicurezza e la documentazione prima dell'utilizzo di questo prodotto
- **Non** consentire mai a minori di caricare i gruppi di batterie.
- **Non** lasciar mai cadere il caricabatterie o le batterie
- **Non** cercare mai di caricare batterie fuori uso o danneggiate
- **Non** tentare di caricare un pacco batteria con batterie di tipo diverso
- **Non** caricare mai una batteria se il cavo è schiacciato o messo in corto
- **Non** lasciare mai in qualsiasi momento che le batterie o il caricabatterie vengano a contatto con umidità
- **Non** caricare mai le batterie in luoghi con temperature estremamente alte o estremamente basse (si consiglia una temperatura tra 50 e 80 gradi F, 10-27°C) o esposti alla luce diretta del sole
- **Disconnettere sempre** la batteria e il caricabatterie dopo il caricamento e attendere che si raffreddino
- **Controllare sempre** la batteria prima di ricaricarla
- **Interrompere sempre** qualsiasi processo e rivolgersi a Horizon Hobby se il prodotto funziona male
- **Tenere sempre** le batterie e il caricatore lontani da materiale che potrebbe essere soggetti a riscaldamento
- **Terminare sempre** il processo di carica se il caricabatterie o la batteria scottano al tocco o iniziano a deformarsi (gonfiare) durante il procedimento di carica

Caricare le batterie

Le batterie ricaricabili possono essere ricaricate nel trasmettitore utilizzando il caricatore Spektrum 4.8-volt. Per mantenere l'affidabilità delle batterie conviene caricarle totalmente per i primi utilizzi. Quando il trasmettitore spento bisogna connettere la porta di carica del trasmettitore ad un caricatore. La carica deve essere effettuata in un posto sicuro e non influenzata dal calore dissipato dal caricatore e dalle batterie durante la carica.

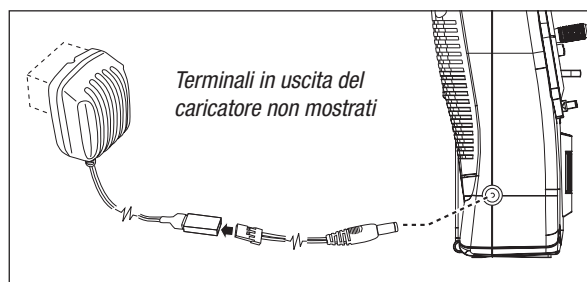
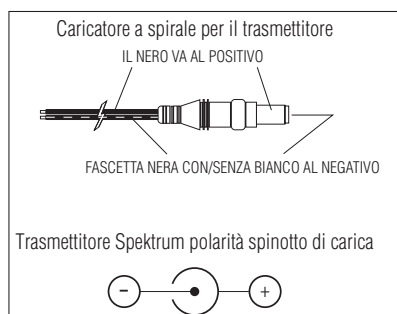


ATTENZIONE: Usare SOLO l'adattatore Spektrum (SPM9550) con pin negativo centrale da 150mAh col vostro trasmettitore.

Nota: Il caricatore a 4.8-volt ricarica ad una velocità di 150mAh all'ora, quindi le batterie da 4 1.2V 1500mAh necessitano circa 10 ore di carica per il primo utilizzo.



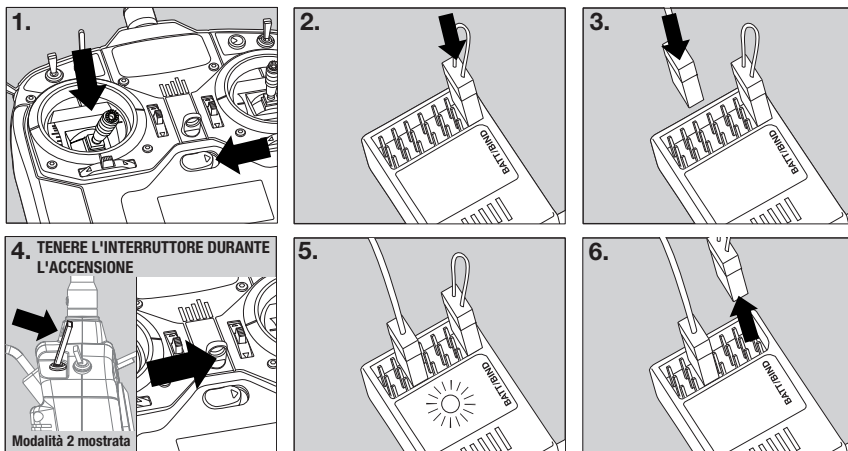
ATTENZIONE: Usare solo batterie ricaricabili. Le batterie non ricaricabili possono provocare un incendio, causare lesioni personali e/o danni materiali.



COLLEGAMENTO

Il ricevitore deve essere collegato al trasmettitore prima di essere azionato. Il collegamento è il processo di condivisione dei codici fra il ricevitore e la memoria attiva del trasmettitore. Quando è collegato, il ricevitore si connette soltanto al trasmettitore se viene selezionata in precedenza la relativa memoria del modello. È necessario effettuare il ricollegamento dopo che il modello viene impostato nel trasmettitore per programmare interamente le posizioni di failsafe del modello. Se viene selezionata un'altra memoria di modello il ricevitore non si connetterà. Questa caratteristica è chiamata ModelMatch™ ed evita l'utilizzo di una memoria di modello errata.

Collegamento usando il ricevitore e la batteria del ricevitore



1. Lo stick del throttle deve trovarsi nella posizione più bassa ed assicurarsi che il trasmettitore sia alimentato a F

2. Inserire il Plug di collegamento nel jack BATT/BIND (BIND/ DATA).

3. Inserire la batteria del ricevitore in qualsiasi jack libero.

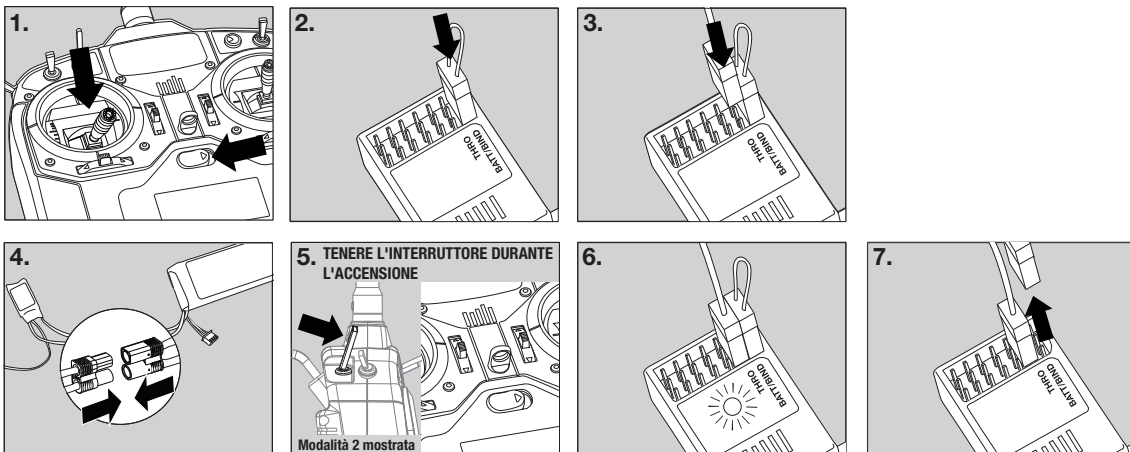
Nota: Il LED del ricevitore lampeggia sul ricevitore quando esso è pronto al collegamento.

4. Mantenere premuto il pulsante Trainer/Bind mentre si accende il trasmettitore.

5. Mantenere premuto l'interruttore Trainer finché il LED sul ricevitore rimane illuminato; ciò indica che il ricevitore è connesso al trasmettitore.

6. Rimuovere il jack di collegamento dal ricevitore.

Collegamento usando il ricevitore e l'ESC



1. Lo stick del throttle deve trovarsi nella posizione più bassa ed assicurarsi che il trasmettitore sia alimentato a F

2. Inserire il Plug di collegamento nel jack BATT/BIND (BIND/ DATA).

3. Inserire il jack ESC nel jack THRO.

4. Connettere la batteria all'ESC e attivare l'ESC, ove presente.

Nota: Il LED del ricevitore lampeggia sul ricevitore quando esso

è pronto al collegamento.

5. Mantenere premuto il pulsante Trainer/Bind mentre si accende il trasmettitore.

6. Mantenere premuto l'interruttore trainer finché il LED sul ricevitore rimane illuminato; ciò indica che il ricevitore è connesso al trasmettitore.

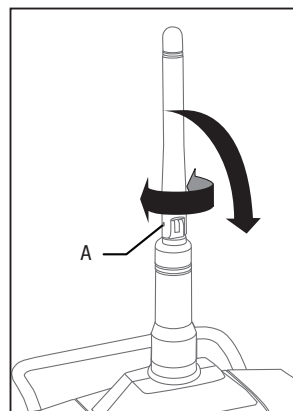
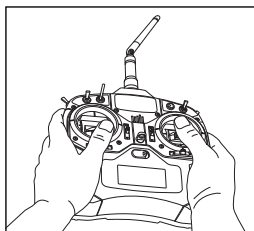
7. Rimuovere il jack di collegamento dal ricevitore.

USARE IL TRASMETTITORE

Antenna

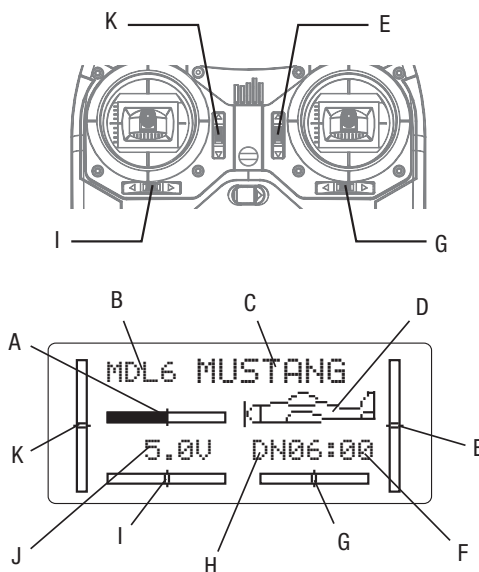
L'antenna del trasmettitore si piega e ruota nel cardine (A) ed effettua tali movimenti solo se è davanti al trasmettitore. L'antenna non può puntare sul retro del trasmettitore. Volare la punta dell'antenna in direzione opposta a quella del modello e da terra. Il segnale più forte viene trasmesso dal corpo dell'antenna e non dalla punta.

⚠ ATTENZIONE: non prendere il trasmettitore tenendolo dall'antenna. Non modificare l'antenna e non mettere dei pesi su di essa. Se si danneggiano i componenti dell'antenna si può diminuire la forza di trasmissione del segnale può avere come effetto una perdita di controllo del modello, danni a persone o a cose.



Schermata principale

- A** Livello di carica delle batterie del trasmettitore
- B** Memoria del modello
- C** Nome modello
- D** Tipo di modello
- E** Trim elevatore (modalità 2)
- F** Conteggio tempo
- G** Trim dell'alettone
- H** Direzione conteggio tempo
- I** Trim del timone
- J** Quantità di ricarica della batteria del trasmettitore (un allarme acustico verrà emesso e la schermata lampeggia se la carica della batteria scende sotto i 4.1V.)
- K** Trim throttle (modalità 2)



Schermata di avvertimento

Schermata di avvertimento per la modalità Throttle Hold/Stunt Mode

Se il tipo di modello è HELI e gli interruttori F MODE or TH HOLD sono in posizione 1 quando il trasmettitore è acceso, allora scatterà l'allarme sonoro. Se l'interruttore F MODE o THROTTLE HOLD sono attivi, allora scatterà l'allarme e ci sarà un avviso sullo schermo LCD. Quando tutti gli interruttori sono messi in posizione 0, il display ritorna alla normalità e l'allarme si ferma.

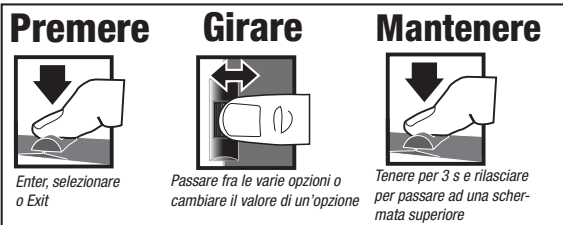
Schermata di avvertimento per un livello basso delle batterie del trasmettitore

Quando il trasmettitore è acceso con un livello delle batterie basso (a 4.1 volt o meno) scatterà un allarme acustico e la schermata lampeggerà con del testo che invita a non utilizzare il trasmettitore con le batterie scariche. Spegner il trasmettitore e riposizionare le batterie per fermare l'allarme sonoro e la schermata lampeggiante.

GUIDA DI PROGRAMMAZIONE

Questo manuale descrive le funzioni del software per l'aereo e per l'elicottero. Alcune funzioni abilitano altre funzioni. Ad esempio con la funzione di tipo di modello nella lista di setup, è possibile scegliere fra tipo di modello ACRO ed HELI. Esse poi abilitano le funzioni di programmazione che seguono il tipo di modello in base al modello scelto.

NAVIGAZIONE



LISTA DI REGOLAZIONE la schermata mostra quando il selettore rotante viene premuto dopo aver acceso il trasmettitore.

LISTA DI SETUP la schermata mostra quando il selettore rotante viene premuto dopo aver acceso il trasmettitore e dopo aver rilasciato il selettore. Questa lista contiene le funzioni di programmazione normalmente usate solo durante il setup iniziale di un modello, come ad esempio TIPO DI MODELLO, INVERSIONE, NOME MODELLO.

Per accedere alla lista di SETUP dalla schermata principale, tenere premuto il selettore rotante per 3 secondi. Rilasciare il selettore e la LISTA DI SETUP mostra.

LA SCHERMATA PRINCIPALE si vede quando il trasmettitore è acceso. La schermata mostra la memoria di modello attiva da MDL1 a MDL10 (essi possono essere modelli ACRO e/o HELI). Ciò include le impostazioni per il trim del modello, la carica delle batterie (a destra del throttle, sul timone) e la scelta del timer (GIÙ o SU) e il limite di tempo.

SETUP LIST (Lista di Setup)

Questa schermata serve per l'accesso alle impostazioni del controllo del modello, in base al tipo di modello e alla memoria di modello attiva.

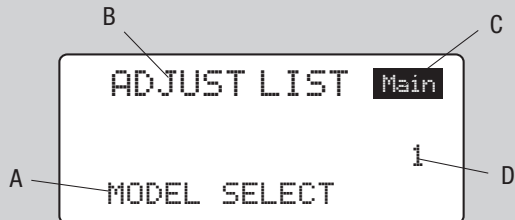


- A Nome funzione
- B Titolo della schermata
- C Aiuto di navigazione: prossima schermata superiore
- D Funzione#

ACRO	A	HELI	
MODEL TYPE	1	MODEL TYPE	1
MODEL NAME	2	MODEL NAME	2
MONITOR	3	MONITOR	3
REVERSE	4	REVERSE	4
THRO CUT	5	SWASH TYPE	5
WING TAIL MIX	6	THRO CUT	6
D/R COMBI	7	D/R COMBI	7
TIMER	8	TIMER	8
RANGE CHECK	9	RANGE CHECK	9
POWER SETTING	10	POWER SETTING	10
MODULATION TYPE	11	MODULATION TYPE	11
CONTRAST	12	CONTRAST	12
COPY/RESET	13	COPY/RESET	13
ADJUST LIST	14	ADJUST LIST	14

ADJUST LIST (Lista di Regolazione)

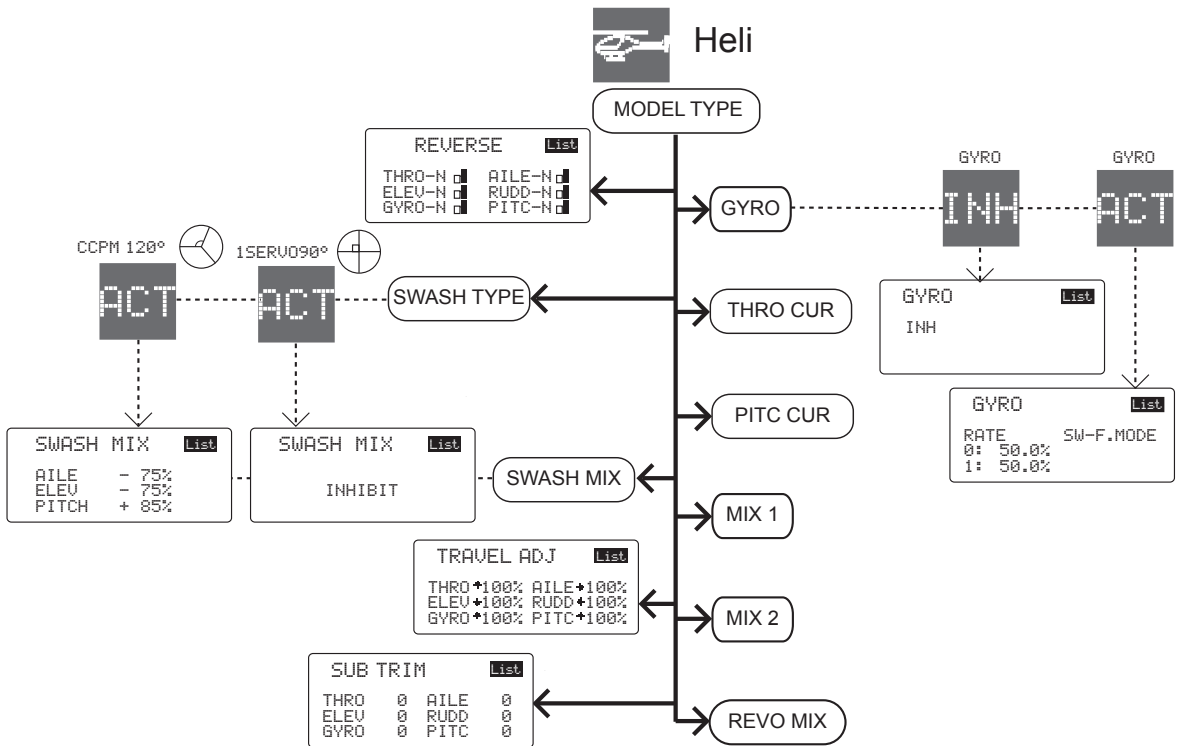
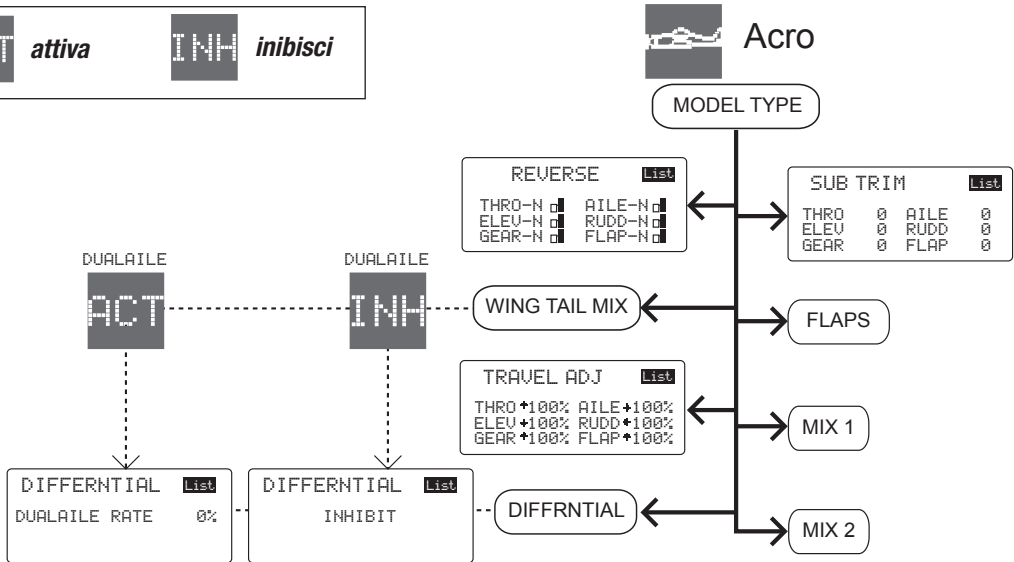
Questa schermata serve per l'accesso alle funzioni che impostano il controllo, in base al tipo di modello e alla memoria di modello attiva.



- A Nome funzione
- B Titolo della schermata
- C Aiuto di navigazione: prossima schermata superiore
- D Funzione#

ACRO	A	HELI	
MODEL SELECT	1	MODEL SELECT	1
D/R&EXPO	2	D/R&EXPO	2
TRAVEL ADJ	3	TRAVEL ADJ	3
SUB TRIM	4	SUB TRIM	4
FLAPS	5	GYRO	5
MIX 1	6	THRO CUR	6
MIX 2	7	PITC CUR	7
DIFFERENTIAL	8	SWASH MIX	8
SETUP LIST	9	MIX 1	9
		MIX 2	10
		REVO MIX	11
		SETUP LIST	12

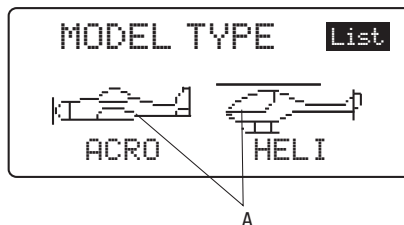
FUNZIONE OPZIONI NON CONDIVISE DAI TIPI DI MODELLO



MODEL TYPE (Tipo di Modello)

Il trasmettitore supporta 2 tipi di modello: Aereo (ACRO) ed elicottero (HELI). Il tipo di modello è salvato in una memoria del modello.

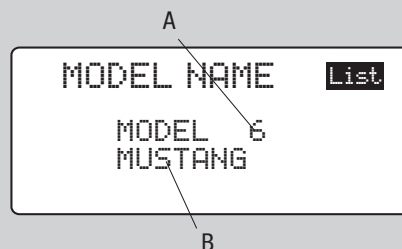
ATTENZIONE: quando si cambiano i tipi di modello, la programmazione 1 per una memoria del modello verrà resettata alle impostazioni di fabbrica.



A Le opzioni che riguardano le altre schermate e le funzioni

MODEL NAME (Nome Modello)

La funzione del nome modello assegna un nome ad una specifica memoria in modo che essa sia facile da identificare. Il numero di memoria del modello e il nome vengono visualizzati sulla schermata principale. Il nome del file deve contenere otto caratteri, spazi, simboli, numeri e lettere.



A Numero della memoria di modello attiva (1-10)

B Nome modello designato

MONITOR

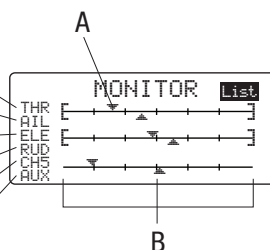
Il monitor mostra i movimenti dei canali e la direzione quando vengono mossi i controlli. Throttle (THR), alettone (AIL), elevatore (ELE), timone (RUD), canale 5 (CH5) e ausiliario (AUX) vengono mostrati come delle frecce su una linea.

A Barra o posizione dell'interruttore (entro le impostazioni programmate: CCPM il mix del piatto ciclico e mostrato qui)

B Centrare la posizione sulla linea.

THROTTLE ALT evita che il trim del throttle alteri la posizione del throttle oltre la metà. È possibile regolare il trim entro la metà inferiore del range di controllo del throttle. THROTTLE ALT mantiene il servo del throttle il modo che esso non venga sovrapiotato e che rimanga entro i limiti di intervallo di controllo.

CANALE	ACRO	HELI	SCHERMATA DEL MONITOR
1 Throttle	THRO	THRO	THR
2 Alettone	AILE	AILE	AIL
3 Elevatore	ELEV	ELEV	ELE
4 Timone	RUDD	RUDD	RUD
5	GEAR	GYRO	CH5
6	FLAP	PITC	AUX



REVERSE (Inversione)

La funzione di inversione cambia la direzione del servo per tutti e 6 i canali. Il movimento di una barra di controllo o di un interruttore NON viene cambiato. Invece viene invertita la risposta del canale al trasmettitore.

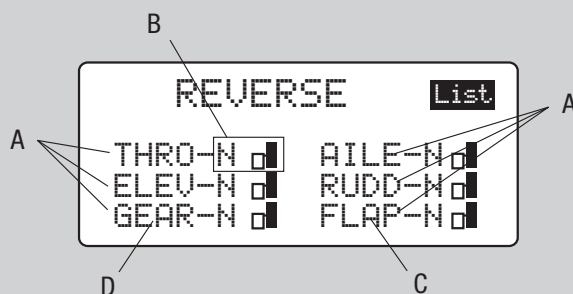
Nota: il manuale del vostro aereo si può riferire a ciò in quando si cambiano le direzioni del controllo di volo del trasmettitore nella sezione test controllo/controlli inversi.

A Canali

B Direzione servo N= normale, R= invertita

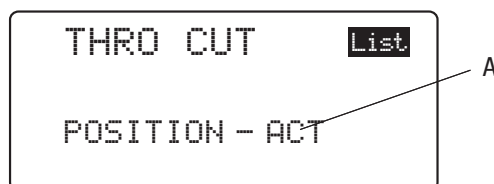
C È PITC sul tipo HELI, FLAP sul tipo ACRO

D È GYRO sul tipo HELI, GEAR sul tipo ACRO



THRO CUT (Taglio del throttle)

La funzione Taglia attiva (ACT) o inibisce (INH) il pulsante di taglio del throttle. Quando si preme un pulsante attivato per il taglio del throttle, esso si sposta da throttle basso, ad una posizione low trim per uno spegnimento sicuro del motore o per una rimozione dell'alimentazione del motore elettrico.



A Opzione (ACT o INH)

WING TAIL MIX (Mix Ala Coda)

La funzione di mix ala coda supporta il mixing normale, doppio alettone, coda a V ed elevone (Delta). Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati. Vedere l'appendice per informazioni riguardo all'installazione del servo per il tipo di ala raccomandata su di modelli scratch.

Normale

Questa impostazione normale o di default per gli aerei è un canale servo per l'alettone, un canale per l'elevatore e uno per il timone. Queste funzioni comuni per l'ala e la coda sono abilitate quando si imposta DUALAILE, ELEVON e V-TAIL a INH (inhibit).

Selezione tipo ala con doppio alettone

Il doppio alettone usa un servo per ogni alettone e supporta l'uso di alettoni, alette o spoiler. Questa funzione supporta anche una regolazione indipendente e precisa della corsa in alto e in basso indipendentemente dal sub trim e dal differenziale per ogni alettone.

Selezione coda a V

La coda a V combina i canali dell'elevatore e del timone per il controllo del pitch e delle imbardate usando un aereo con coda a V. Questa funzione supporta anche una regolazione indipendente e precisa della corsa in alto e in basso indipendentemente dal sub trim e dalle impostazioni dual rate per le superfici di controllo della coda a V.

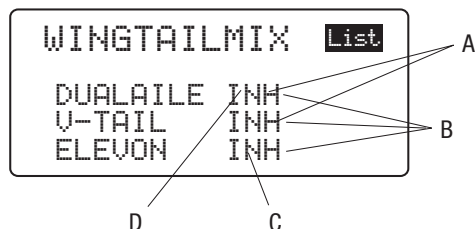
Selezione tipo ala elevone

L'elevone (Delta) combina le funzioni dell'alettone dell'elevatore per avere un controllo del rollio e del pitch.

Nota: delta o il mix elevone è per gli aerei con ali e usa 2 servo nell'ala per le superfici di controllo relative al pitch e al rollio. La barra dell'elevatore causa un movimento della superficie assieme al movimento in alto in basso per controllare il pitch.

La barra dell'alettone controlla il movimento delle superfici nelle direzioni opposte per controllare il rollio. Connettere un servo della coda a (ELE) e l'altro ad (AILE) nel ricevitore. Usare le funzioni individuali come l'inversione del servo, sub-trim, etc per far sì che ogni servo raggiunga il corretto movimento di controllo della superficie. Usare i sub-trim per impostazioni separate e neutrali. Usare la funzione dual rate in modo da poter impostare indipendentemente la corsa dell'elevatore e del timone.

A DA DUALAILE e V-TAIL possono essere ACT nello stesso momento



B Opzioni (INH o ACT)

C Quando ELEVON è ACT, DUALAILE e V-TAIL diventano INH

D Quando DUALAILE è ACT, è possibile impostare il valore della funzione DIFFRNTIAL.

Nota: Quando si sceglie Flaperon o ala Delta, si utilizza la regolazione della corsa per impostare la singola corsa del servo, mentre la corsa combinata dell'alettone viene impostata con il dual rate dell'alettone. E anche possibile impostare il differenziale dell'alettone. Gli interruttori di inversione sono applicabili ad ogni servo. Effettuare delle impostazioni neutre su ogni servo utilizzando la funzione SUB TRIM.

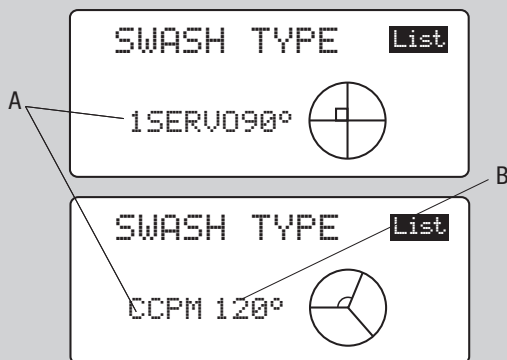
SWASH TYPE (Tipo Di piatto ciclico)

La funzione del tipo di piatto ciclico supporta 1 servo: 90 gradi (mix meccanico standard) e tre servo: CCPM 120 gradi. Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati.

Nota: Scegliendo CCPM 120 si abilita la funzione MIX PIATTO CICLICO.

A Configurazione piatto ciclico dell'elicottero

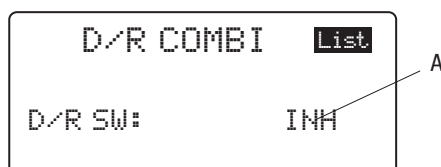
B La selezione di questo tipo abilita il MIX DEL PIATTO CICLICO



D/R COMBI (combinazione Dual Rate)

La funzione Dual Rate Combi vi consente di assegnare un interruttore per combinare D/R&EXPO. È possibile assegnare all'alettone, all'elevatore e al timone le funzioni dual rate ed esponenziali da uno dei tre interruttori in modo tale da abilitare con un interruttore rates/expo per tutti e 3 i canali.

A Opzioni (interruttori INH, AILE, ELEV o RUDD. l'interruttore GEAR può essere utilizzato nella modalità HELI.)



TIMER

La funzione del timer include timer sulla schermata principale e un allarme udibile. Quando il tempo è scaduto suonano 5 beep ogni 5 secondi.

Timer DOWN - imposta un conto alla rovescia (da 59 minuti e 50 secondi).

Timer UP - imposta un timer (fino a 59 minuti e 50 secondi). Il tempo di partenza è programmabile. Di default si raccomanda la partenza a 00:00.

Quando la funzione del timer è abilitata il timer è visualizzato sulla schermata principale.

È possibile assegnare l'interruttore trainer, di accensione o di taglio del throttle, per fermare far partire e resettare il timer.

Nota: Resettare il timer tenendo lo starter assegnato per più di 3 secondi.

Nota: Il conteggio del timer in ALTO è utile per registrare la durata del volo degli alianti. Il timer alla rovescia è utile per impostare un allarme per l'atterraggio di un modello motore prima che l'alimentazione del ricevitore si scarichi del tutto.



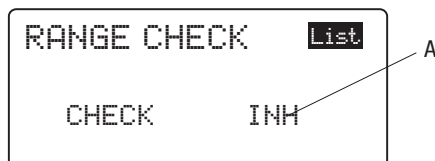
- A** Direzione del timer (in basso in alto) visualizzata sulla schermata principale
- B** Numero è in nome della memoria del modello
- C** Valore opzionale (il limite di tempo verso il BASSO può essere da 59:50 a 0:00 e verso L'ALTO può essere da 0:00 a 59:50 visualizzato sulla schermata principale).
- D** Interruttore inizio timer (TRAINER, THRO CUT o INH)

RANGE CHECK (Controllo del raggio di azione)

La funzione del controllo del raggio d'azione attiva o inibisce l'uso dell'interruttore Trainer per effettuare un controllo del raggio d'azione (che diminuisce la tensione di uscita).

A Posizione interruttore trainer/controllo del raggio di azione quando l'interruttore viene premuto si vede ACT)

1. Con il modello posizionato a terra, allontanarsi di circa 30 passi (circa 30 metri) dal modello.
2. Posizionarsi di fronte al modello come nella normale posizione di volo.
3. Attivare il controllo del raggio d'azione nella schermata del trasmettitore.
4. Tirare e mantenere l'interruttore trainer in alto a sinistra sul trasmettitore (modalità 2) o in alto a destra (modalità 1). In questo modo si riduce la potenza in uscita dal trasmettitore.
6. Il modello deve rispondere a tutti gli input di controllo del trasmettitore quando l'interruttore trainer viene premuto.



7. Se ci sono problemi di controllo bisogna fare riferimento al manuale del modello della sezione della risoluzione dei problemi. Se è necessario, contattare il centro assistenza prodotti della Horizon.

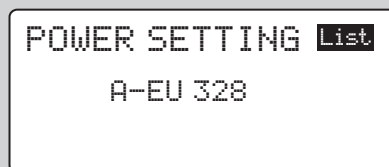
Test avanzato del raggio di azione

Un test avanzato del raggio di azione usando un registro di volo (SPM9540) è un raccomandato per i modelli che hanno all'interno materiali conduttori e che hanno un ricevitore con una porta per i dati. Fare riferimento alle istruzioni del registro di volo per le informazioni sul test del raggio d'azione.

POWER SETTING (Impostazioni di alimentazione)

La funzione delle impostazioni di alimentazione regola la potenza in uscita del trasmettitore per conformarsi agli standard nazionali.

Nota: EU 328 è appropriata nella maggior parte dei paesi europei in conformità con EU 300-328, mentre US 247 è utilizzata negli Stati Uniti e nei paesi al di fuori dell'Unione Europea (UE). L'impostazione francese è utilizzata in Francia.



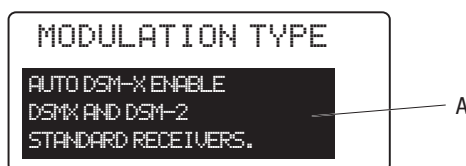
AVVISO: Dx6i PRO ha una modalità France RF conforme alle normative francesi. Usare sempre l'impostazione di alimentazione francese quando si utilizza il trasmettitore in ambienti esterni sul suolo francese.

MODULATION TYPE (Tipo di modulazione)

La funzione Tipo di modulazione di consente di assegnare un tipo di modulazione DSM (DSM2 o DSMX) al vostro trasmettitore.

Nota: Non c'è nessuna opzione per ritornare alla lista. Bisogna scegliere un tipo di modulazione per ritornare al menu.

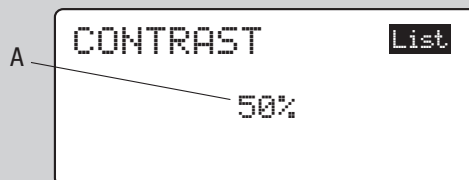
A Valore dell'opzione (DSM2 o DSMX)



CONTRAST (Contrasto)

La funzione Contrasto regola l'immagine sul display LCD per una migliore visibilità alla luce del sole. L'impostazione di default è 50%.

A Valore dell'opzione (0-100%)



COPY/RESET (Copia/Reset)

La funzione Copia/Reset fa eseguire la copia della memoria del modello attivo ad una delle altre nove memorie di modello disponibili. Ciò è utile per impostare un modello con diversa programmazione o per impostare un modello simile.

A¹ Valore dell'opzione (1-10 trame per il modello attivo)

B¹ Conferma per la cancellazione delle informazioni della memoria del modello di destinazione

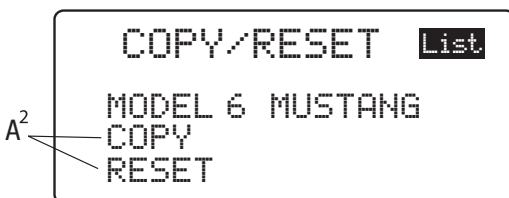
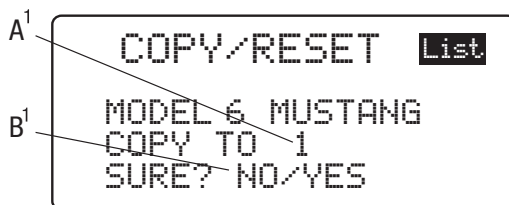


ATTENZIONE: Le informazioni del modello salvate in una memoria vengono cancellate quando la memoria viene sovrascritta o resettata alle impostazioni di fabbrica.

La funzione RESET rimuove tutta la programmazione del modello dall'attuale memoria del modello.

A¹ Conferma per cancellare le informazioni di una memoria di un modello sovrascrivendo la memoria con le impostazioni di fabbrica.

AVVISO: Se il vostro DX6i era incluso in un kit RTF le impostazioni di default di fabbrica includeranno la programmazione. Usando la funzione RESET si cancellerà tale programmazione.



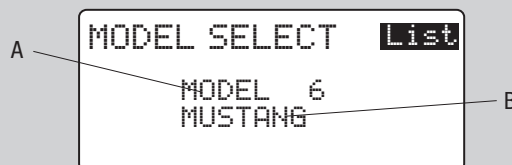
MODEL SELECT (Selezione modello)

La funzione selezione modello apre una memoria di modello per controllarla o per effettuare delle impostazioni ai valori salvati.

Se non avete programmato una memoria del modello tutte le impostazioni saranno quelle previste dalla fabbrica.



ATTENZIONE: Non cambiare il modello in Selezione Modello quando si aziona un modello. Se si cambia il modello verrà interrotto anche il segnale del trasmettitore a ricevitore causando così un incidente.



A Numero memoria del modello

B Nome modello

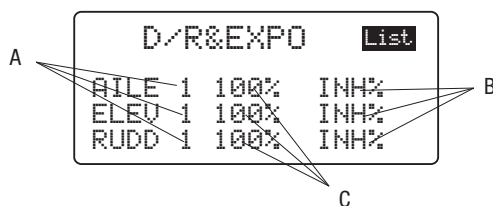
D/R & EXPO (Dual Rate & Expo)

Le funzioni Dual Rate ed Esponenziale vi consentono di programmare fino a 2 tassi di controllo. Dual Rates ed esponenziale sono disponibili sui canali dell'alettone, elevatore e timone.

Cambiando i valori Dual Rate si avrà la massima gestione e sensibilità di controllo. Aumentando il tasso aumenterà la sensibilità dei controlli. Cambiando il valore dell'esponenziale la sensibilità verrà spostata al centro (neutrale). È possibile controllare i valori di Dual ed Expo con i relativi interruttori D/R (alettone, elevatore e timone) o con un interruttore comune (alettone D/R, elevatore D/R, timone D/R o l'interruttore GEAR). Vedere la schermata COMBI SWITCH per combinare gli interruttori D/R in un unico interruttore. È possibile impostare il valore dual rate da 0 a 100%. Le impostazioni di fabbrica sono al 100% per le posizioni dell'interruttore 0 e 1.

Nota: Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati.

I valori esponenziali sono regolabili da -100% a +100%. Le impostazioni di default di fabbrica sono 0% o INH (inhibit).



È possibile cambiare la posizione dell'interruttore ad un tasso alto o basso mettendo interruttore nella posizione desiderata e impostarne il valore nella schermata the D/R & EXPO.

A Posizione interruttore D/R (0=bassa, 1=alta)

B Impostazione tasso esponenziale (-100 / 100%, con INH a 0)

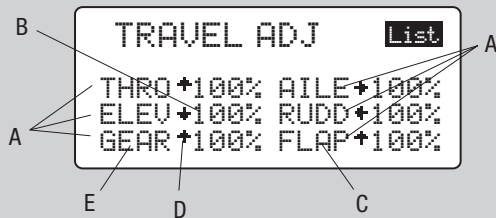
C Impostazione tasso (0 / 100%)

Nota: un valore negativo (-) esponenziale aumenta la sensibilità vicino alla posizione neutra e un valore positivo (+) esponenziale diminuisce la sensibilità vicino alla posizione neutra. Un valore positivo solitamente rende la risposta di controllo meno sensibile e vicino alla posizione neutra.

TRAVEL ADJ (Regolazione della corsa)

La regolazione della corsa supporta delle regolazioni precise in ogni direzione per ognuno dei sei canali in maniera indipendente. L'intervallo di impostazione è 0-125%. I canali disponibili dipendono dal tipo di modello della memoria di modello attiva.

- A** Canali
- B** Valori opzionali
- C** Tipo FLAP su ACRO e PITC su HELI
- D** Le frecce cambiano la direzione cambiando la barra di controllo o le posizioni dell'interruttore.
- E** GEAR su ACRO e GYRO su HELI



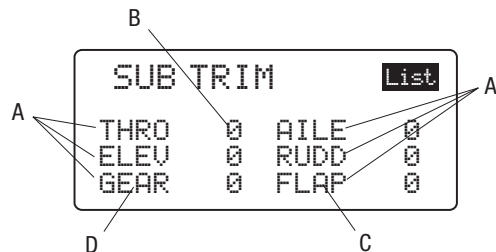
SUB-TRIM

La funzione Sub-Trim consente di effettuare le regolazioni elettroniche o alla centratura di ogni servo. Sub-trim è regolabile per ognuno dei sei canali, con un intervallo di + o - 100% (+ o - 30 gradi di corsa del servo).



ATTENZIONE: Usare solo piccoli valori di sub-trim in modo tale che la massima corsa di un servo NON sia sovrappilolata.

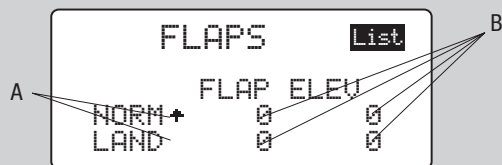
- A** Canali
- B** Valori opzionali (+100 a +100)
- C** È PITC sul tipo HELI
- D** È GYRO sul tipo HELI



FLAPS (Alette)

La funzione ALETTE imposta la corsa dell'aletta. La colonna del elevatore è una aletta opzionale al mix dell'elevatore con l'interruttore in posizione 0 (NORM (normale)) e in posizione uno 1 (LAND - atterraggio).

- A** Posizione dell'interruttore Flap/Gyro mostrata con + (0=Norm, 1=Land)
- B** Valore della posizione (+100 a +100)



GYRO (Giroscopio)

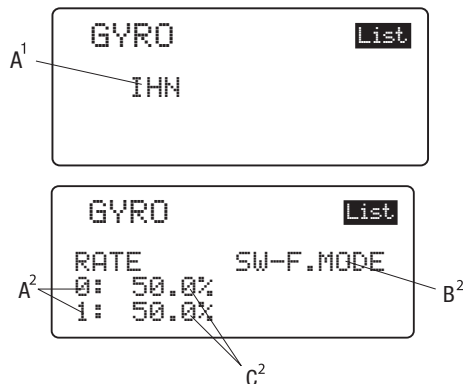
La funzione giroscopio consente di impostare il guadagno per i giroscopi telecomandati, solitamente controllabili con un determinato interruttore o collegati con le modalità di volo per avere maggiore flessibilità. Questa funzione non è utile su alcuni elicotteri in quanto non consente il mix "priorità barra" affinché la barra possa sovrappilotare la funzione del giroscopio. Una curva o un mix multipoint possono consentire una maggiore flessibilità per alcuni modelli. Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati per il giroscopio.

- A¹** Opzioni (INH o ACT) Scegliendo ACT si accede ai valori regolabili.

A² Posizione dell'interruttore FLAP/GYRO

B² Opzioni dell'interruttore (INH, GYRO o FMODE, F MODE accede all'opzione per mettere l'interruttore della posizione uguale o inversa per 0=NORM e 1=STUNT)

C² Valori dell'opzione (0-100.0%)



Un giroscopio che tiene la coda ferma (noto anche come blocco della coda) manterrà un elicottero da 60 alla velocità di 20 / 30 miglia orarie con vento di traverso. Questi giroscopi separano il guadagno dal tasso di rotazione e si può avere il massimo guadagno (tenendo la coda in buona posizione) e aumentando il tasso di rotazione. Il giroscopio mantiene la "memoria" dell'attuale posizione dell'elicottero. Quando ci si sposta da queste posizioni, il giroscopio le trasmette all'elicottero in modo tale da mantenere una posizione. La forza del blocco della coda è impostata dal guadagno del giroscopio (in alcuni modelli con un'impostazione separata "forza blocco della coda").


THRO CUR (Curva del throttle)

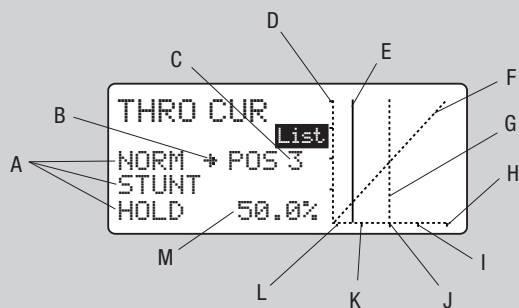
La funzione Thro Cur consente di impostare i valori per cinque posizioni della curva di risposta del throttle in 3 diverse modalità: NORM (Normale), STUNT e HOLD.

Nota: In TH. HOLD, la curva del throttle è una linea piana che rappresenta una condizione di stasi. È possibile regolarla in 5 posizioni (L, 2, 3, 4 and H).

Il trim del throttle è attivo soltanto quando l'interruttore della modalità di volo è sulla posizione NORM (0). Il trim del throttle aumenta o diminuisce i giri del motore al minuto (rpm) per aggiungere un equilibrio affidabile della modalità NORM.

L'interruttore del trim del throttle non ha alcun effetto della modalità F MODE 1 (Stunt) o in TH. HOLD 1 (attivo).

- A** Opzioni modalità di volo
- B** Azione attiva mostrata da 
- C** Nome della posizione della curva
- D** Indicatore di percentuale
- E** Linea di posizione barra di controllo
- F** Grafico della curva
- G** Posizione sulla curva attiva / nome
- H** H= punto più alto di controllo del movimento della barra (100% posizione della barra)
- I** 4= posizione centrale della seconda metà superiore del movimento della barra di controllo (75% della posizione della barra)




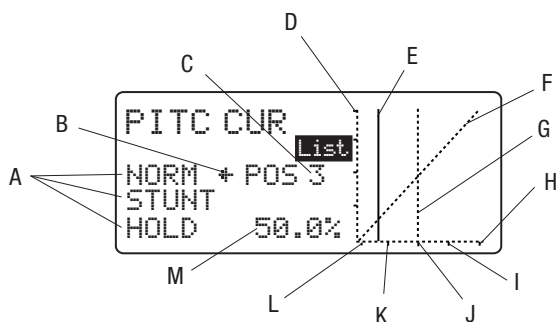
- J** 3= punto centrale del movimento della barra (50% posizione della barra)
- K** 2= posizione centrale della seconda metà inferiore del movimento della barra di controllo (25% della posizione della barra)
- L** L= punto più basso di controllo del movimento della barra (0% posizione della barra)
- M** Valore modificabile per il punto sulla curva. Fare riferimento al manuale del modello per maggiori informazioni sui settaggi raccomandati.

Nota: I valori mostrati nelle immagini possono saranno diverse per il corretto controllo del modello.

PITC CUR (Curva del pitch)

La funzione Pitc Cur consente di impostare i valori per 5 posizioni della curva di risposta del throttle in 3 diverse modalità: NORM (Normale), STUNT e TH. HOLD. Se si conosce la curva del throttle sarà facile capire l'impostazione della curva del pitch. Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati.

- A** Opzioni modalità di volo
- B** Azione attiva mostrata da 
- C** Nome della posizione della curva
- D** Indicatore di percentuale
- E** Linea di posizione barra di controllo
- F** Grafico della curva
- G** Posizione sulla curva attiva / nome
- H** H= punto più alto di controllo del movimento della barra (100% posizione della barra)
- I** 4= posizione centrale della seconda metà superiore del movimento della barra di controllo (75% della posizione della barra)
- J** 3= punto centrale del movimento della barra (50% posizione della barra)
- K** 2= posizione centrale della seconda metà inferiore del movimento della barra di controllo (25% della posizione della barra)
- L** L= punto più basso di controllo del movimento della barra (0% posizione della barra)
- M** Valore modificabile per il punto sulla curva. Fare riferimento al manuale del modello per maggiori informazioni sui settaggi raccomandati.



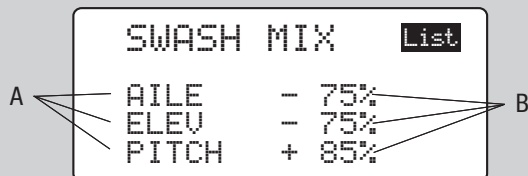
Nota: I valori mostrati nelle immagini possono saranno diverse per il corretto controllo del modello.

SWASH MIX (Mix piatto ciclico)

La funzione Mix Piatto Ciclico consente di regolare il mix fra i servo del piatto ciclico CCPM, AILE (alettone), ELEV (elevatore) e PITC (pitch). Fare riferimento al manuale del modello per i settaggi raccomandati.

A Ingresso

B Valori di ingresso (-125 to +125%). (ad esempio quando il piatto ciclico si muove verso l'alto e la barra di controllo è mossa verso il basso con il valore del piatto ciclico positivo il valore del canale diventa negativo per far sì che il piatto ciclico si possa muovere verso il basso con lo stesso movimento della barra. Le impostazioni di inversione del servo e del mix del piatto ciclico sono necessarie su alcuni modelli.)



Nota: I valori mostrati varieranno da modello a modello.

MIX 1 o MIX 2


Le funzioni Mix 1 e 2 in percentuale fra i 2 canali o in un canale stesso (THRITTLE non può essere mixato con sé stesso o essere considerato come slave).

Possibile programmare i mix in modo che gli ingressi dell'interruttore o della barra controllino 2 o più servo.

Il primo canale è il canale master; il secondo è il canale slave. E' possibile impostare i valori di mix direzionale (su, giù, dx, sx) fra -125% e +125%.

Il mix può essere o abilitato (ON) sempre oppure essere assegnato ad un interruttore abilitando e disabilitando il mix quando serve durante il funzionamento di un modello. È anche possibile collegare il trim in modo da impostare il trim del canale master impostando nello stesso tempo il trim del canale slave. Quando un mix è abilitato e il controllo dell'ingresso è segnato in rosso, il canale master e il canale slave inviano l'uscita nello stesso tempo.

L'uscita è inviata al modello nella direzione e nella posizione assegnata alla schermata del mix. L'uscita inviata al modello corrisponderà alle assegnazioni nella schermata del mix.

 **ATTENZIONE:** Prima di far volare un modello bisogna sempre controllare la risposta del mix dei canali vedendo i risultati sulla schermata del servo MONITOR.

Funzioni SWITCH

È possibile usare i seguenti interruttori per attivare o disattivare i mix:

On - sempre acceso

GEAR- Interruttore gear in avanti (posizione 0)

FLAP- Interruttore con aletta giù (posizione 1)

AIL D/R - Interruttore alettone dual rate su (posizione 0)

ELEV D/R - Interruttore elevatore dual rate su (posizione 0)

MIX- Interruttore mix in avanti (posizione 0)

Opzioni di Mix

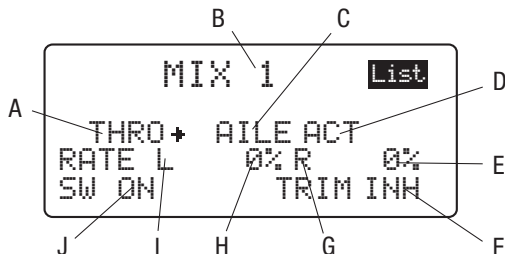
Da alettone a timone:

Formula del timone quando si muovono gli alettoni. È utile con gli aerei che hanno dei momenti di difficoltà nella parte anteriore lungo l'asse centrale (imbardata) (l'alettone di destra fa muovere il muso dell'aereo a sinistra (imbardata). Quando si programma il mix da alettone a timone nella stessa direzione, l'aereo effettua delle virate coordinata usando solo gli alettoni.

Da elevatore ad aletta: Fa muovere le alette (o alettoni) quando si muove l'elevatore, risultando in manovre più strette o consentendo all'alettone di effettuare alcune manovre 3D come Harriers.

Doppio elevatore: Necessita il mix ingranaggio a ingranaggio da -100% a -100% per inibire (INH) l'interruttore del canale degli ingranaggi, poi il mix da elevatore a ingranaggi da +100% a +100% per attivare il canale degli ingranaggi per poter funzionare come canale da slave a elevatore. Ciò rende possibili i setup del doppio alettone.

Da timone ad alettone o elevatore: Elimina il rollio e il pitch (essi avvengono nello stesso momento) quando si applica il timone: esso è normalmente usato per correggere questa accoppiata nei voli difficili.



- A** Canale master (THRO, AILE, ELEV, RUDD, GEAR/GYRO o FLAP/PITC)
- B** Nome funzione : MIX 1 o MIX 2
- C** Canale Slave (THRO, AILE, ELEV, RUDD, GEAR/GYRO o FLAP/PITC)
- D** Attiva (ACT) o inibisce (INH)
- E** Valori dell'opzione su o destra (-125% / +125%).
- F** Opzione per il collegamento di regolazione trim
- G** Su o destra (su per THRO, ELEV, GEAR/GYRO e FLAP/PITC)
- H** Valori dell'opzione giù o sinistra (-125% / +125%).
- I** Giù o sinistra (giù per THRO, ELEV, GEAR/GYRO e FLAP/PITC)
- J** Opzione dell'interruttore: ON, FMODE, GYRO, AIL D/R o ELE D/R

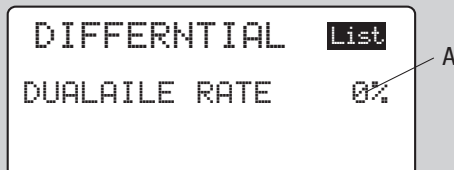
DIFFERENTIAL (Differenziale)

La funzione differenziale diminuisce la quantità di corsa verso il basso di un alettone senza influenzare la quantità dell'altro alettone che si muove verso l'alto. Ciò può diminuire le deviazioni (imbardata avversa) durante le manovre con il rollio.

Il differenziale non è disponibile in questo trasmettitore per l'ala di volo

Aerei (opzione ELEVON con il MIX ALA CODA).

Nota: L'uso della funzione differenziale necessita di scegliere DUALAILE nella funzione MIX ALA CODA.



A Valore dell'opzione (0-100%)

REVO MIX (mix rivoluzione)

Revo Mix mixa l'input del rotore della coda e l'input throttle/collettivo per controbilanciare la coppia del rotore. Questa funzione ha un mix di rivoluzione SU e GIU per le modalità di volo NORM e STUNT. Muovere l'interruttore F MODE per attivare la modalità di volo.

Nota: Usare REVO MIX solo per i giroscopi in modalità Non-Heading Hold

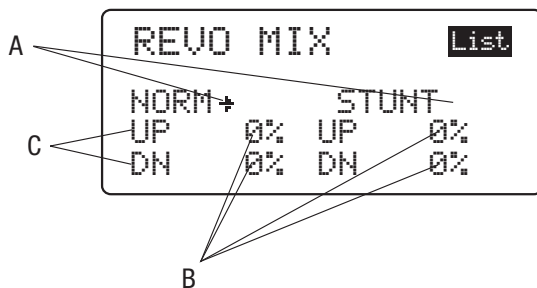
Nota: Muovere la barra del throttle leggermente. Ignorare il movimento del muso dell'elicottero quando si inizia a muovere il throttle.

Impostare il throttle da medio ad alto:

1. Far volteggiare l'elicottero in una posizione stabile con il trim del rotore della coda (timone) al centro.
2. Aumentate gradualmente il throttle.
3. Quando il muso dell'elicottero gira, cambiare l'impostazione SU in modo che esso NON giri.

Impostare il throttle da medio a basso:

1. Ad un'altezza sicura, diminuire il throttle facendo scendere piano l'elicottero.
2. Quando il muso dell'elicottero gira, cambiare l'impostazione GIU' in modo che esso NON giri.



A Posizione dell'interruttore modalità F (+= attiva)

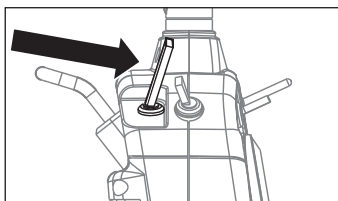
B Valori dell'opzione (+100 to 0 to +100)

C Direzione del movimento dell'elicottero

INFORMAZIONI MASTER/SLAVE

Per fare funzionare DX6i come master:

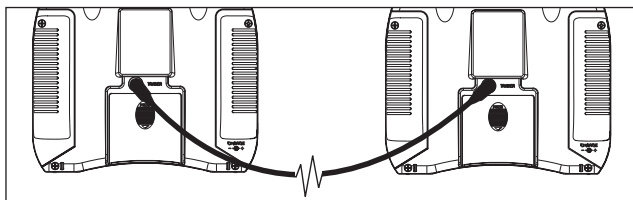
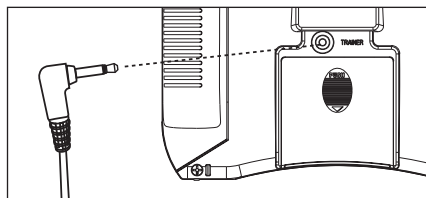
- Batterie del trasmettitore totalmente cariche.
- Collegare il trasmettitore al modello.
- Connettere il cavo trainer (SPM6805) sul retro del trasmettitore.
- Assicurarsi che le batterie del trasmettitore siano totalmente cariche.
- Assicurarsi che il trasmettitore slave abbia l'alimentazione, che esso riceva alimentazione quando si connette il cavo trainer. A questo punto lo slave non trasmetterà il segnale al modello.
- Muovere e tenere l'interruttore trainer del trasmettitore master per dare controllo al modello verso il trasmettitore slave.
- L'interruttore trainer si trova sul dietro a sinistra nel trasmettitore (modalità 2, usato negli USA o a destra nei trasmettitori con modalità 1).
- Rilasciare l'interruttore trainer per dare controllo al modello verso il trasmettitore master.



Per fare funzionare DX6i come slave:

- Assicurarsi che le batterie del trasmettitore siano totalmente cariche.
- Assicurarsi che il trasmettitore sia alimentato a F
- Connettere il cavo trainer fra il trasmettitore master e slave.
- La schermata del DX6i mostrerà le informazioni, ma il trasmettitore non invierà il segnale al modello.
- Entrambi i trasmettitori devono essere programmati per controllare il modello.

AVVISO: Bisogna impostare un modello allo stesso modo in entrambi i trasmettitori prima di usare il cavo trainer. Esso non copia i valori di controllo del modello da un trasmettitore all'altro.



FAILSAFE

Quando si collega il trasmettitore ad un ricevitore Spektrum si programma il ricevitore con il default di failsafe. Se il ricevitore perde la connessione col trasmettitore, il ricevitore va in modalità failsafe funzionando con le posizioni di controllo programmate durante il collegamento (finché non viene ripristinato il collegamento col trasmettitore).

AVVISO: Il failsafe varia in base ai ricevitori. Prima di usare un ricevitore bisogna leggere le istruzioni e le informazioni del ricevitore relative al failsafe.

Failsafe

SmartSafe Failsafe, Failsafe con gli ultimi comandi programmati, e Preset Failsafe sono impostati durante il collegamento. Questi failsafe forniscono i seguenti benefici:

- Quando è acceso soltanto il ricevitore (non è presente alcun segnale del trasmettitore) il dispositivo di controllo della velocità (ESC) non viene azionato e il motore non viene acceso.
- Se la connessione viene persa, SmartSafe muove il throttle nella posizione impostata durante il collegamento in modo che i motori elettrici si spengano o i motori a gas siano impostati al minimo.
- Se si perde la connessione, tutti i canali (eccetto il throttle) mantengono l'ultimo comando ricevuto dal trasmettitore. Ad esempio, se il modello sta virando e perde il controllo, esso continuerà a virare finché non ritorna il collegamento al trasmettitore.

Failsafe preimpostato

Nota: Non tutti i ricevitori Spektrum hanno un Failsafe preimpostato. Prima di usare un ricevitore bisogna leggere le istruzioni e le informazioni del ricevitore relative al failsafe.

Il failsafe preimpostato è utile per gli alianti. Se c'è perdita di segnale, si possono dispiegare gli alettoni per far scendere il modello, evitando un'avaria.



ATTENZIONE: posizionare il modello a terra quando si effettua il collegamento fra il ricevitore e il trasmettitore (che imposta il Failsafe) o mentre si effettua il test del Failsafe. Se il failsafe non viene impostato correttamente, il throttle del modello può essere impostato a livello medio o massimo.

Come programmare

1. Inserire il connettore nella porta di collegamento del ricevitore.
2. Accendere il ricevitore.
3. Il LED del ricevitore lampeggerà indicando che il ricevitore è connesso nella modalità di collegamento.
4. Togliere il connettore di collegamento dalla porta del ricevitore.
5. Il LED del ricevitore continuerà a lampeggiare.



ATTENZIONE: Posizionare il modello a terra quando si effettua il collegamento fra il ricevitore e il trasmettitore (che imposta il Failsafe) o mentre si effettua il test del Failsafe. Se il failsafe non viene impostato correttamente, il throttle del modello può essere impostato a livello medio o massimo.

Come programmare

1. Tenere il connettore di collegamento nella porta di collegamento del ricevitore durante il collegamento.
2. Togliere il connettore di collegamento solo dopo che il ricevitore si connette al trasmettitore.

Come effettuare il test

Nota: Questo test si applica solo ai ricevitori con queste caratteristiche.

1. Accendere il ricevitore ed assicurarsi che il modello risponda con il throttle impostato al minimo.
2. Accendere il trasmettitore e aspettare che si connetta al ricevitore.
3. Aumentare il throttle del trasmettitore e poi accendere il trasmettitore.
4. Assicurarsi che il throttle del modello vada ad un'impostazione bassa e che tutti i controlli mantengano l'ultimo comando impartito.

AVVISO: Prima di volare, assicurarsi SEMPRE che il trasmettitore e il ricevitore siano connessi con il giusto failsafe.

6. Muovere le barre e gli interruttori sul trasmettitore alle posizioni desiderate di fail-safe (throttle basso).
7. Muovere e mantenere interruttore di collegamento del trasmettitore in posizione di collegamento.
8. Accendere il trasmettitore.
9. Il ricevitore e il trasmettitore devono connettersi in meno di 15 secondi.
10. Quando il ricevitore si connette al trasmettitore, il LED e ricevitore mostra una luce fissa indicando il collegamento avvenuto.
11. Rilasciare l'interruttore di collegamento del trasmettitore.
12. Togliere il connettore di collegamento dal ricevitore.

Come effettuare il test

1. Accendere il trasmettitore e aspettare 5 secondi.
2. Accendere il ricevitore.
3. Dopo che il ricevitore si connette al trasmettitore, aumentare il throttle del trasmettitore e poi spegnere il trasmettitore.
4. Assicurarsi che il throttle del modello vada ad un'impostazione bassa e che tutti i controlli mantengano le posizioni preimpostate.

Nota: Alcuni servo analogici possono procedere per inerzia anche se non c'è alcun segnale. Questo è normale.

INFORMAZIONI DEL RICEVITORE DEL SERVO

Installazione del ricevitore

Quando si ha il trasmettitore bisogna installare il ricevitore principale nel modello. Proteggere il ricevitore principale con della schiuma protettiva e installare il ricevitore nel modello utilizzando dei nastri di gomma e dei gancetti. Negli aerei e negli elicotteri elettrici, usare un nastro schiumato da ambo i lati per montare il ricevitore principale.


Installare il ricevitore remoto lontano da ricevitore principale, per migliorare la diversità del percorso RF (la capacità di ricevitore di rilevare il segnale in tutte le condizioni). Ogni ricevitore ha bisogno di un diverso ambiente RF e soprattutto negli aerei contenenti materiali conduttori (ad es. grandi motori a benzina, fibra di carbonio, tubi ecc.) che possono indebolire il segnale.

Montare il ricevitore remoto nel modello usando un nastro per servo. Mantenere le antenne del ricevitore principale e remoto ad una distanza di almeno 5 cm. Muovere le antenne in modo tale che i cavi siano perpendicolari fra loro, anche se questo non è importantissimo.

Degli aerei bisogna installare il ricevitore principale nel vassoio del servo al centro della fusoliera. Installare il ricevitore remoto nel vassoio del servo lateralmente nella fusoliera o sul ponte arcuato (spazio dietro la calotta e davanti allo stabilizzatore verticale).

Negli elicotteri, installare i ricevitori nel vassoio del servo laddove ci sia sufficiente spazio per dividere i ricevitori. Se non c'è abbastanza spazio bisogna installare il ricevitore esternamente in un alloggiamento di plastica trasparente.

Nota: DSMX DX6i è compatibile con tutti gli attuali ricevitori dei velivoli Spektrum DSM2 e DSMX, ma non è compatibile con il ricevitore originale DSM AR6000.

 **ATTENZIONE:** Quando si usa DSMX DX6i con ricevitori parkflyer (AR6100, AR6110 e AR6115) è importante che questi ricevitori vengano usati solo su modelli del tipo parkflyer (piccoli aerei o microelicotteri). I ricevitori di volo realizzati per i parkflyer non sono indicati per i modelli di grandi dimensioni.

Installazione servo

A causa delle vibrazioni bisogna installare i servo con dei nastri gommati e delle boccole nei modelli a benzina o a glow. Non stringere troppo le viti di montaggio. Installare i servo usando un apposito nastro e della colla negli aerei elettrici o negli alianti. Vedere le istruzioni del modello per installare i servo.

Precauzioni servo

Non lubrificare gli ingranaggi servo o i motori.

Non sovraccaricare i servo nelle condizioni di retrazione ed estensione.

Assicurarsi sempre che i bracci del servo e i collegamenti si possono muovere liberamente lungo intera corsa. Un collegamento del servo o un braccio del servo bloccato può far assorbire troppa corrente al servo scaricando velocemente la batteria.

Correggere sempre le vibrazioni delle superfici di controllo, come ad esempio "ronzio" o "sfarfallio". La vibrazione può distruggere i potenziometri di feedback nel servo.

Installare sempre i servo utilizzando boccole in gomma e occhelli in ottone. Non stringere troppo le viti di montaggio dei servo. In tal caso le viti non smorzano correttamente le vibrazioni.

Assicurarsi sempre che il braccio del servo sia collegato totalmente al servo. Usare solo le viti in dotazione. Qualsiasi altro tipo di viti diverso da quelle del produttore può danneggiare il servo.


Rimuovere sempre e buttare qualsiasi braccio del servo "ingiallito" o scolorito. Il cambiamento di colore del materiale indica che esso si può rompere in qualsiasi momento causando una rottura dell'aereo.

Assicurarsi sempre che le viti e i collegamenti del modello siano ben serrati. Viti e collegamenti allentati possono provocare dei danni.

Requisiti del sistema di alimentazione

Impostare e azionare il modello di modo che la ricezione non possa MAI interrompersi durante il volo. Ciò è importante soprattutto nei modelli in scala gigante che usano servo ad alta coppia e ad alta corrente. I sistemi di alimentazione inadeguati che non sono in grado di fornire la tensione minima necessaria al ricevitore durante il volo sono diventati la prima causa di guasti durante il volo. Alcuni componenti che possono causare una scarsa alimentazione del ricevitore sono:

- Set di batterie del ricevitore (numero di celle, capacità, tipo di celle, stato della carica)
- Collegamento dell'interruttore
- Terminali della batteria
- Regolatore (se usato).
- Bus di alimentazione (se usato).

 Mentre la tensione minima operativa del ricevitore Spektrum è di 3.5 volt, bisogna testare il sistema in base alle linee guida indicate più avanti per vedere se si mantiene la tensione minima di 4.8 volt. La capacità di carica della batteria compensa lo scarico di energia durante il volo o gli eventuali sovraccarichi di volo.

ATTENZIONE: Raccomandiamo di non far volare un modello se le batterie hanno una carica inferiore a 5.3-volts

Linee guida consigliate per il sistema di alimentazione

1. Quando si imposta un aereo grande e complesso con servo multipli a coppia elevata bisogna usare un tester (Hangar 9 HAN172). Inserire il voltmetro in una porta di un canale libero nel ricevitore. Con il sistema acceso bisogna caricare le superfici di controllo (applicare pressione con la mano) mentre si controlla la tensione sul ricevitore. La tensione deve rimanere sopra i 4.8 volt anche se i servo sono sovraccaricati.

Nota: Il registro di volo opzionale Spektrum (SPM9540) ha un voltmetro integrato per effettuare questo test. Il registro di volo è compatibile con i ricevitori Spektrum SPMAR9010, SPMAR9110 e SPMAR7010 (AR7000).

2. Con il misuratore di corrente in serie con la batteria del ricevitore bisogna caricare le superfici di controllo (applicare pressione con la mano) mentre si controlla la corrente. La massima corrente continua per un singolo cavo ad alta potenza per servo o per batteria non deve essere superiore a 3 amp, mentre si possono accettare delle brevi correnti di picco fino a 5 amp. Se il vostro sistema assorbe più di 3 amp continuamente o 5 amp per brevi durate bisogna utilizzare dei pacchi batterie con interruttori multipli e cari multipli connessi al ricevitore.

Nota: Il registro di volo non può misurare l'assorbimento di corrente (amp). Se si utilizza il registro di volo per misurare l'attenzione bisogna utilizzare anche un misuratore di corrente HAN172 per misurare l'assorbimento di corrente dei servo.

3. Quando si usa un regolatore di tensione bisogna effettuare il test per almeno 5 min. Quando la corrente passa attraverso un regolatore si genera calore. Questo calore fa sì che il regolatore aumenti la resistenza causando ancora più calore (instabilità termica). Mentre un regolatore può fornire una potenza adeguata per un breve periodo, bisogna testare la sua capacità per un lungo periodo di tempo in quanto esso potrebbe non mantenere i livelli di tensione necessari.
4. Per gli aerei molto grandi o i modelli complessi (ad esempio 1:3 o di grandezza superiore, oppure jet) sono necessari dei pacchi batteria multipli con cavi della batteria multipli. In molti casi si raccomanda uno di quei box / bus di alimentazione presenti in commercio. Non importa il sistema di alimentazione selezionato, eseguire sempre il test (descritto sopra) per assicurarsi che il ricevitore sia alimentato costantemente a 4.8 volt o più in tutte le condizioni.
5. I caricatori rapidi con rilevamento di picco, hanno la tendenza a dimostrare un falso picco sulle batterie NiMH. Si raccomanda di usare un caricatore che possa indicare correttamente la capacità totale di carica delle batterie NiMH. Assicurarsi che i pacchi batterie NiMH siano del tutto carichi quando si usa il caricatore.

GUIDA ALLA RISOLUZIONE DEI PROBLEMI

Problema	Possibile causa	Soluzione
Il sistema non si connette	Il trasmettitore e il ricevitore sono troppo vicini fra loro.	Spostare il trasmettitore da 8 a 12 piedi (2.4 / 3.6 m) dal ricevitore
	Il canale del throttle è invertito	Spostare il trasmettitore e l'aereo da oggetti metallici (veicoli, etc)
	Il modello selezionato non è collegato al trasmettitore	Assicurarsi di aver scelto il modello giusto e che il trasmettitore sia connesso ad esso
	Il trasmettitore è stato messo a accidentalmente nella modalità di collegamento e il ricevitore non è più connesso	Collegare nuovamente il trasmettitore al ricevitore
Il ricevitore va in modalità failsafe a breve distanza dal trasmettitore	Controllare l'antenna del ricevitore per assicurarsi che non sia danneggiata.	Sostituirla o contattare Horizon Product Support
	Il ricevitore principale e remoto sono troppo vicini fra loro	Montare i ricevitori principali e remoti ad almeno 2 pollici (51 mm) perpendicolarmente fra loro.
Il ricevitore non risponde durante il funzionamento	Tensione della batteria troppo bassa	Ricaricare completamente la batteria di volo
	Cavi allentati o danneggiati o connettori fra la batteria e il ricevitore	Controllare i cavi o connettori fra batteria e ricevitore. Riparare o sostituire i cavi e/o i connettori. .
Il ricevitore lampeggia all'atterraggio	Il supporto del trasmettitore potrebbe premere il pulsante di collegamento	Se il supporto sta premendo il pulsante di collegamento bisogna rimuovere il trasmettitore dal supporto e ricollegarlo.
	Pulsante di collegamento premuto prima dell'accensione del trasmettitore	Riconnettere il sistema seguendo le istruzioni di collegamento
Il ricevitore lampeggia all'atterraggio	Si è verificato un Brownout	Controllare la tensione della batteria
	Il sistema era acceso e connesso, poi il ricevitore si è spento senza spegnere il trasmettitore	Spegnere il trasmettitore quando il ricevitore è spento
Il ricevitore impiega troppo tempo per collegarsi al trasmettitore	Il trasmettitore e il ricevitore stanno funzionando su DSM2	I ricevitori DSM2 possono impiegare più tempo per collegarsi al trasmettitore

LISTA DEI PEZZI

Numero	Descrizione
SPM9003	Copri batteria, DX6i verniciato
SPM9007	Fascetta dentellata AIR DX6i, DX7
SPM9525	Spektrum 1500mAh NiMH AA (4)
SPM6830	Antenna di ricambio: DX6i
SPM9526	150mAh caricatore a muro con adattatore per il trasmettitore
SPM6701	Spektrum Deluxe alloggiamento del trasmettitore, per velivoli
SPM6702	Schiuma per l'alloggiamento del trasmettitore Spektrum

Numero	Descrizione
SPM6706	Spektrum Deluxe doppio alloggiamento del trasmettitore, per velivoli
SPM6707	Spektrum schiuma per doppio alloggiamento del trasmettitore, per velivoli
SPM6803	Connettore universale maschio /femmina
SPM9540	Spektrum registro di volo
HAN172	Misuratore di corrente servo digitale e ricevitore. Hangar 9
SPM6805	Cavo Trainer

DURATA DELLA GARANZIA

Periodo di garanzia

Garanzia esclusiva - Horizon Hobby, Inc., (Horizon) garantisce che i prodotti acquistati (il "Prodotto") sono privi di difetti relativi ai materiali e di eventuali errori di montaggio. Il periodo di garanzia è conforme alle disposizioni legali del paese nel quale il prodotto è stato acquistato. Tale periodo di garanzia ammonta a 6 mesi e si estende ad altri 18 mesi dopo tale termine.

limiti della garanzia

(a) La garanzia è limitata all'acquirente originale (Acquirente) e non è cedibile a terzi. L'acquirente ha il diritto a far riparare o a far sostituire la merce durante il periodo di questa garanzia. La garanzia copre solo quei prodotti acquistati presso un rivenditore autorizzato Horizon. Altre transazioni di terze parti non sono coperte da questa garanzia. La prova di acquisto è necessaria per far valere il diritto di garanzia. Inoltre, Horizon si riserva il diritto di cambiare o modificare i termini di questa garanzia senza alcun preavviso e di escludere tutte le altre garanzie già esistenti.

(b) Horizon non si assume alcuna garanzia per la disponibilità del prodotto, per l'adeguatezza o l'idoneità del prodotto a particolari previsti dall'utente. È sola responsabilità dell'acquirente il fatto di verificare se il prodotto è adatto agli scopi da lui previsti.

(c) Richiesta dell'acquirente – spetta soltanto a Horizon, a propria discrezione riparare o sostituire qualsiasi prodotto considerato difettoso e che rientra nei termini di garanzia. Queste sono le uniche rivalse a cui l'acquirente si può appellare, se un prodotto è difettoso.

Horizon si riserva il diritto di controllare qualsiasi componente utilizzato che viene coinvolto nella rivalsa di garanzia. Le decisioni relative alla sostituzione o alla riparazione avvengono solo in base alla discrezione di Horizon. Questa garanzia non copre dei danni superficiali o danni per cause di forza maggiore, uso errato del prodotto, negligenza, uso ai fini commerciali, o una qualsiasi modifica a qualsiasi parte del prodotto.

Questa garanzia non copre danni dovuti ad una installazione errata, ad un funzionamento errato, ad una manutenzione o un tentativo di riparazione non idonei a cura di soggetti diversi da Horizon. La restituzione del prodotto a cura dell'acquirente, o da un suo rappresentante, deve essere approvata per iscritto dalla Horizon.

Limiti di danno

Horizon non si riterrà responsabile per danni speciali, diretti, indiretti o consequenziali; perdita di profitto o di produzione; perdita commerciale connessa al prodotto, indipendentemente dal fatto che la richiesta si basa su un contratto o sulla garanzia. Inoltre la responsabilità di Horizon non supera mai in nessun caso il prezzo di acquisto del prodotto per il quale si chiede la responsabilità. Horizon non ha alcun controllo sul montaggio, sull'utilizzo o sulla manutenzione del prodotto o di combinazioni di vari prodotti. Quindi Horizon non accetta nessuna responsabilità per danni o lesioni derivanti da tali circostanze. Con l'utilizzo e il montaggio del prodotto l'utente acconsente a tutte le condizioni, limitazioni e riserve di garanzia citate in questa sede. Qualora l'utente non fosse pronto ad assumersi tale responsabilità associata all'uso del prodotto, si suggerisce di restituire il prodotto intatto, mai usato e immediatamente presso il venditore.

Indicazioni di sicurezza

Questo è un prodotto sofisticato di hobbistica e non è un giocattolo. Esso deve essere manipolato con cautela, con giudizio e richiede delle conoscenze basilari di meccanica e delle facoltà mentali di base. Se il prodotto non verrà manipolato in maniera sicura e responsabile potrebbero risultare delle lesioni, dei gravi danni a persone, al prodotto o all'ambiente circostante. Questo prodotto non è concepito per essere usato dai bambini senza una diretta supervisione di un adulto. Il manuale del prodotto contiene le istruzioni di sicurezza, di funzionamento e di manutenzione del prodotto stesso. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze nel manuale prima di mettere in funzione il prodotto. Solo così si eviterà un utilizzo errato e di preveniranno incidenti, lesioni o danni.

Domande, assistenza e riparazioni

Il vostro negozio locale e/o luogo di acquisto non possono fornire garanzie di assistenza o riparazione senza previo colloquio con Horizon. Questo vale anche per le riparazioni in garanzia. Quindi in tali casi bisogna interpellare un rivenditore, che si metterà in contatto subito con Horizon per prendere una decisione che vi possa aiutare nel più breve tempo possibile.

Manutenzione e riparazione

Se il prodotto deve essere ispezionato o riparato, si prega di rivolgersi ad un rivenditore specializzato o direttamente ad Horizon. Il prodotto deve essere imballato con cura. Bisogna far notare che i box originali solitamente non sono adatti per effettuare una spedizione senza subire alcun danno. Bisogna effettuare una spedizione via corriere che fornisce una tracciabilità e un'assicurazione, in quanto Horizon non si assume alcuna responsabilità in relazione alla spedizione del prodotto. Inserire il prodotto in una busta assieme ad una descrizione dettagliata degli errori e ad una lista di tutti i singoli componenti spediti. Inoltre abbiamo bisogno di un indirizzo completo, di un numero di telefono per chiedere ulteriori domande e di un indirizzo e-mail.

Garanzia a riparazione

Le richieste in garanzia verranno elaborate solo se è presente una prova d'acquisto in originale proveniente da un rivenditore specializzato autorizzato, nella quale è ben visibile la data di acquisto. Se la garanzia viene confermata, allora il prodotto verrà riparato o sostituito. Questa decisione spetta esclusivamente a Horizon Hobby.

Riparazioni a pagamento

Se bisogna effettuare una riparazione a pagamento, effettueremo un preventivo che verrà inoltrato al vostro rivenditore. La riparazione verrà effettuata dopo l'autorizzazione da parte del vostro rivenditore. La somma per la riparazione dovrà essere pagata al vostro rivenditore. Le riparazioni a pagamento avranno un costo minimo di 30 minuti di lavoro e in fattura includeranno le spese di restituzione. Qualsiasi riparazione non pagata e non richiesta entro 90 giorni verrà considerata abbandonata e verrà gestita di conseguenza.

Attenzione: Le riparazioni a pagamento sono disponibili solo sull'elettronica e sui motori. Le riparazioni a livello meccanico, soprattutto per gli elicotteri e le vetture RC sono molto costose e devono essere effettuate autonomamente dall'acquirente.

GARANZIA E REVISIONA INFORMAZIONI PER I CONTATTI

Stato in cui il prodotto è stato acquistato	Horizon Hobby	Indirizzo	Telefono/Indirizzo e-mail
Germany	Horizon Technischer Service	Hamburger Str. 10 25335 Elmshorn, Germany	+49 4121 46199 66 service@horizonhobby.de

INFORMAZIONI DI SERVIZIO CLIENTI

Stato in cui il prodotto è stato acquistato	Horizon Hobby	Indirizzo	Telefono/Indirizzo e-mail
Germany	Horizon Hobby GmbH	Hamburger Str. 10 25335 Elmshorn, Germany	+49 4121 46199 60 service@horizonhobby.de

INFORMAZIONI SULLA CONFORMITÀ PER L'UNIONE EUROPEA

Dichiarazione di conformità

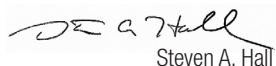
CE (in conformità con ISO/IEC 17050-1)
No. HH20090630U

Prodotto(i): Spektrum DX6i Transmitter
 Numero(i) articolo: SPM6610E, SPM66101E,
 SPMR6610E, SPMR66101E.
 Classe dei dispositivi: 2

Gli oggetti presentati nella dichiarazione sopra citata sono conformi ai requisiti delle specifiche che elencate qui di seguito, seguendo le disposizioni della direttiva europea R&TTE 1999/5/EC:

EN 60950 Sicurezza
EN 300-328 Caratteristiche di interferenza radio.
EN 301 489-1, 301 489-17 Requisiti generali di EMC

Firmato per conto di:
 Horizon Hobby, Inc.
 Champaign, IL USA
 30 giugno, 2009


 Steven A. Hall

Vice Presidente
 Operazioni internazionali e Gestione dei rischi
 Horizon Hobby, Inc.



AT	BG	CZ	CY	DE
DK	ES	FI	FR	GR
HU	IE	IT	LT	LU
LV	MT	NL	PL	PT
RO	SE	SI	SK	UK

Istruzioni del RAEE per lo smaltimento da parte di utenti dell'Unione Europea

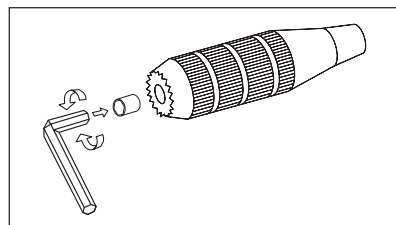


Questo prodotto non deve essere smaltito assieme ai rifiuti domestici. Al contrario, l'utente è responsabile dello smaltimento di tali rifiuti che devono essere portati in un centro di raccolta designato per il riciclaggio di rifiuti elettrici e apparecchiature elettroniche. La raccolta differenziata e il riciclaggio di tali rifiuti provenienti da apparecchiature nel momento dello smaltimento aiuteranno a preservare le risorse naturali e garantiranno un riciclaggio adatto a proteggere il benessere dell'uomo e dell'ambiente. Per maggiori informazioni sui centri di raccolta, contattare il proprio ufficio locale, il servizio di smaltimento rifiuti o il negozio presso il quale è stato acquistato il prodotto.

APPENDICE

Regolazione lunghezza barra di controllo

1. Impostare la lunghezza della barra di controllo con una chiave Allen da 1.5mm
2. Girare la vite in senso antiorario per allentarla. Per accorciarla bisogna girarla in senso orario e per allungarla in senso antiorario.
3. Dopo aver regolato la lunghezza della barra di controllo, stringere la vite.

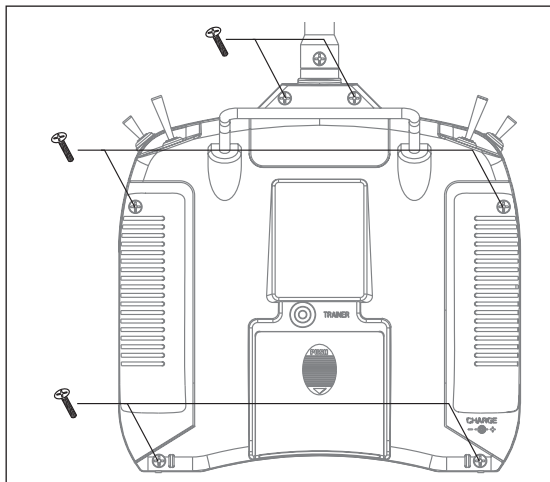


Regolazione tensione barra di controllo

1. Rimuovere le batterie dal trasmettitore.
2. Usando un giravite Phillips bisogna rimuovere le 6 viti della copertura posteriore.
3. Rimuovere con cura la copertura posteriore del trasmettitore. Non danneggiare i componenti interni.
4. Regolare la vite di tensione della boccola in ottone all'estremità della fascetta dentellata (in senso antiorario per allentarla, in senso orario per stringerla) usando un giravite #0 Phillips, vedi illustrazione in basso.
5. Regolare la vite di tensione delle molle delle sospensioni cardaniche per il timone, alettone o elevatore (in senso antiorario per allentarla, in senso orario per stringerla) usando un giravite #0 Phillips, vedi illustrazione in basso.
6. Montare con le 6 viti la copertura posteriore del trasmettitore.



ATTENZIONE: Assicurarsi che non ci siano cavi o componenti impigliati quando si installa la copertura posteriore.



Installazione fascetta dentellata della barra del Throttle

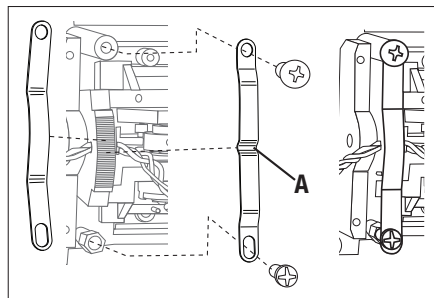
1. Rimuovere con cura l'alloggiamento dal trasmettitore e conservare le viti.
2. Rimuovere e conservare le 2 viti della fascetta dentellata.
3. Non rimuovere il grasso dalle componenti in plastica sotto la fascetta.

Nota: La fascetta dentellata Air (SPM9007) (A) con rinforzo centrale si usa per gli aerei (ACRO). Vedi le illustrazioni.

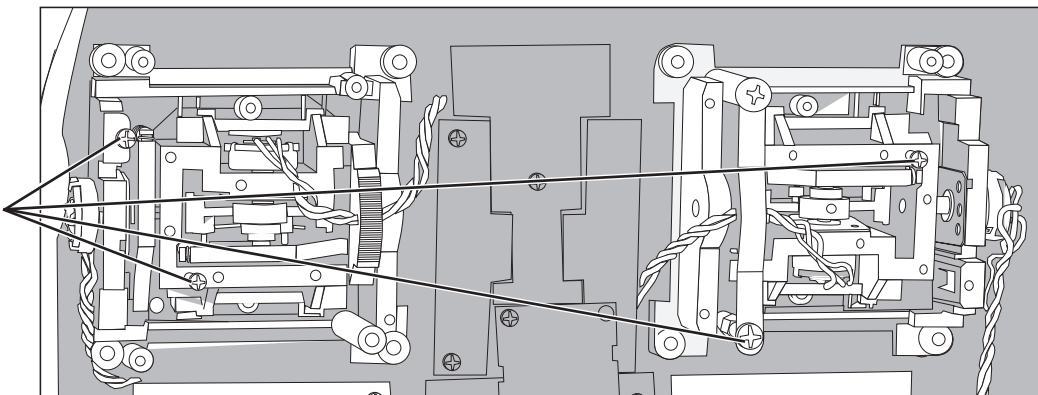
4. Collegare la fascetta alle sospensioni cardaniche usando le 2 viti.
5. Ruotare le viti per ottenere la tensione desiderata.
6. Richiudere con cura l'alloggiamento dal trasmettitore con le 6 viti.



ATTENZIONE: Assicurarsi che non ci siano cavi o componenti impigliati quando si installa la copertura posteriore.

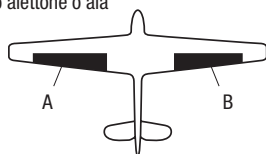


Ruotare le viti per ottenere la tensione desiderata della barra.

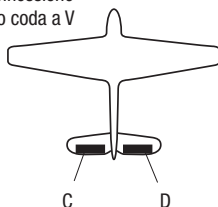


CONNESSIONI SERVO RACCOMANDATE

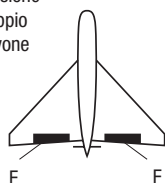
Connessione tipo doppio alettone o ala



Connessione tipo coda a V



Connessione tipo doppio ala elevone



A AUX1 porta servo (alettone sinistro)
B AILE porta servo (alettone destro)

C ELEV porta servo (coda a V sinistra)
D RUDD porta servo (coda a V destra)

E Canale AILE (alettone sinistro)
F Canale ELEV (alettone destro)

Controllo servo

Per le impostazioni dell'ala delta o l'ala dell'elevone bisogna verificare le direzioni di corsa del controllo.

Iniziare controllando la direzione dell'alettone. Con il movimento della barra dell'alettone destro, l'elevone destro si deve muovere in alto e quello sinistro in basso.

Se l'elevone destro si muove nella posizione scorretta, bisogna invertire il canale nel trasmettitore nel quale è collegato l'elevone. Se l'elevone sinistro si muove nella direzione sbagliata, bisogna invertire il relativo canale nel trasmettitore.

Dopo che gli elevoni si muovono nella direzione corretta con il movimento della barra degli alettoni, bisogna controllare la direzione dell'elevatore. Con l'elevatore verso l'alto entrambi gli elevoni devono andare un alto e vice versa. Se la direzione dell'elevatore è sbagliata, bisogna invertire i canali del servo nel ricevitore.

Le possibili opzioni per il servo per un modello ad ala delta sono elencate in basso:

Alettone	Elevatore
Normale	Invertito
Normale	Normale
Invertito	Invertito
Invertito	Normale

